Customer: ALPS(CHINA) CO.,LTD.SHANGHAI

Attention:

Your ref. No.:

Your Part No.: (SAN ER)

No. KK-2009-8127

Date: Jul. 31, 2009

SPECIFICATIONS

ALPS';

MODEL: EC09E152440P

Spec. No.:

Sample No.: F 8 2 8 3 4 8 2 M

RECEIPT STATUS
RECEIVED
By Date
Signature
Name
Title



DSG'D H. Kimura

APP'D y . Kato
ENG. DEPT.

Sales

Head Office 1-7, Yukigaya-otsuka-machi, Ota-ku, Tokyo, 145-8501 Japan Phone,+81(3)3726-1211

21148

SPECIFICATIONS

- 1.THIS SPECIFICATIONS APPLY TO ECO9E152440P ROTARY ENCODERS.
- 2. CONTENTS OF THIS SPECIFICATIONS.

5LA209-1

5LA2094-3

L-E9

LA209420

- 3.MARKING
 - MARKING ON ALL UNITS DATE CODE
 - NOTES
 - •Marking \Rightarrow in specifications shows standard and condition for application.

CAUTION

- 1.For the export of products which are controlled items subject to foreign and domestic export laws and regulations, you must obtain approval and/or follow the formalities of such laws and regulations.
- 2.Products must not be used for military and/or antisocial purposes such as terrorism, and shall not be supplied to any party intending to use the products for such purposes.
- 3.Unless provided otherwise, the products have been designed and manufactured for application to equipment and devices which are sold to end-users in the market, such as AV (audio visual) equipment, home electric equipment, office and commercial electronic equipment, information and communication equipment or amusement equipment. The products are not intended for use in, and must not be used for, any application of nuclear equipment, driving control equipment for aerospace or any other unauthorized use.

With the exception of the above mentioned banned applications, for applications involving high levels of safety and liability such as medical equipment, burglar alarm equipment, disaster prevention equipment and undersea equipment, please contact an Alps sales representative and/or evaluate the total system on the applicability. Also, implement a fail-safe design, protection circuit, redundant circuit, malfunction protection and/or fire protection into the complete system for safety and reliability of the total system.

- 4.Before using products which were not specifically designed for use in automotive applications, please contact an Alps sales representative.
- 5. The products shall be stored in the original packaging and kept at room temperature and humidity, out of direct sunlight, and away from any and all corrosive gas. The products shall be completely used as soon as possible, but no later than 6 months from the date of delivery.

Once product packaging is opened, the complete quantity of such products shall be promptly used.

) TITLE CLASS No. 回転形エンコータ 規格書 (SW01) ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION 1. 一般事項 General 1-1 適用範囲 Scope この仕様書は主として電子機器に用いる微小電流回路用9形薄形ロータリーエンコーダに適用する。 This specification applies to 9mm size low-profile rotary encoder (incremental type) for microscopic current circuits, used in electronic equipment. 1-2 標準状態 Standard atmospheric conditions 測定は特に指定のない限り、次の状態で行なう。 Unless otherwise specified, the standard range of atmospheric conditions for making measurements and tests is as follows: 度 Ambient temperature : 15°C to 30°C 相対湿度 Relative humidity : 25% to 85% : 86kPa to 106kPa Air pressure 但し、疑義を生じた場合は、次の基準状態で行なう。 If there is any doubt about the results, measurements shall be made within the following limits: : 25 ± 1°C : 63% to 67% 度 Ambient temperature 相対湿度 Relative humidity 気 圧 Air pressure : 86kPa to 106kPa 1-3 使用温度範囲 : -40°C to +85°C Operating temperature range 1-4 保存温度範囲 Storage temperature range : -40°C to +85°C 2. 構造 Construction 2-1 寸法 Dimensions 添付組立図による。 Refer to attached drawing. 3. 定格 Rating 3-1 定格容量 Rating : D.C. 5V 10mA 越航負責 (最大定格) Resistive load (Maximum rating) 1mA 抵抗負荷 (最小定格) Resistive load (Minimum rating) 4. 電気的性能 Electrical characteristics 項目 Item specifications Condition's A、B信号の位相差出力とし、詳細は 4-1 出力信号 **━▶**(クリック付きの場合に適用) <fig. 1>の通りとする。 Output signal (Applied for with-detent type) format 注意事項:ハ・ルス出力は2クリックで1ハ・ルス出力となっております。又、クリック位置にてA-C端子出力がON、又はOFFとなっており、B-C端子出力のクリック位置での規定はしておりません。 (破線はクリック付きの場合のクリック の位置を示す。) 2 Phase-different signals (SignalA, signalB) Note: Output signal is 1pulse per 2detents. And terminal Details shown in <fig. 1>. A-C is pulse ON or OFF at detent position. No specified output of terminal B-C at detent position. (The broken line shows detent position of with-detent type.) <Fig 1> 出力波形 Output 軸回転方向 Shaft rotational direction 信号 Signal A(A-C端子間) A(Terminal A-C)

	l √o≡			時計方向		A (A-C# A (Termi	岩子間) nal A-C)	OFF ON			
				Č	. C. W.		B(B-C端子間) B(Terminal B-C)		OFF ON		
					AU	ALI	PS EI	ECTRIC	CO	., l	.TD.
	·				APPD. 1-2G	CHKD. 1-2G	DSGD. 1-2G	TITLE 97 9mmSIZE	i回転形エンコ- ROTAT10		ENCODER
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	00/01/14 K. 1TO	1	99/12/27 Y. KANZAKI	DOCUMENT NO. 5 L	A 2 0 9	9 - 1	(1/6)
311110	LOUIL	T	1	12300		1					F 755

B(B-C端子間) B(Terminal B-C)

時計方向 C. W.

ON ·

OFF .-

ON-

(CLASS No. TITLE 回転形エンコータ 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION (SW01) 条 件 Conditions 規 Specifications 4-2 分解能 1回転にて出力されるパルス数 各相15パルス/360 Resolution Number of pulses in 360° rotation. 15 pulses/360' for each phase (クリック付きの場合に適用) (Applied for with-detent type) 2クリック 1パールス 2click 1pulse 4-3 スイッチング特性 下記測定回路<fig.2>を用い,回転軸を360°・s⁻¹の速さで回転し測定する Measurement shall be made under the condition as follows.

1) Shaft rotational speed: 360° s Switching characteristics 2)Test circuit : <fig. 2> `<fig. 2>**⚠** <fig. 3> - D. C. 5V OFF · 5kΩ 5kΩ A端子 B端子 Terminal A Terminal B 2.50 • エンコーダ部 ΟÑ Encoder t 1 t ₃ t ₂ C端子 Terminal C (注記) コートOFF状態 :出力電圧が2.5V以上の状態を言う。 コートON状態 :出力電圧が2.5V以下の状態を言う。 (note) Code-OFF area : The area which the voltage is 2.5V or more. code-ON area : The area which the voltage is 2.5V or less. 1) チャタリング コードのOFF→ON及びON→OFFの際の、出力2.5Vの通過時間にて規定する。 Chattering Specified by the signal's passage time from 2.5V or each switching position (code OFF→ON or ON→OFF). 2) <u>摺動ノイズ</u> (ハ ウンス) ーニー・ONの部分の2.5V以上の電圧変動時間とし、チャタリングt₄,t₃両者との間に t₂ ≦ 2ms (ハ'ウンス) Sliding noise 5mS以上の2.5V以下のON部分を有するものとする。また、摺動クイズ間に2.5V以下 の範囲が1MSある場合は、別の摺動ノイズと判断する。 (Bounce) Specified as voltage change time exceeding 2.5V in code ON area. Noise, located between chatterings t₁, and t₃, with ON time of 5ms or more apart from both to be regarded as a bounce, t₂. When there is an ON time, below 2.5V, of 1ms or more in bounce t₂ area, the bounce to be regarded as individual ones. 3) 摺動ノイズ コードOFFの部分の電圧変動 2.5 以上 2.5V MIN Sliding noise The voltage change in code-OFF area.

		 		AU	B ALI	PS EL	ECT	RIC CO., LTD.
				APPD. 1-2G	CHKD. 1-2G	DSGD. 1-2G	TITLE	ROTATIONAL ENCODER 9形回転形エンコーダ
A1 SYMB	2002-06-24 Date	 Н, Н снко	H.M DSGD	00/01/14 K. ITO	н	Y. KANZAKI '00/1/06	DOCUMENT	NO. 5 L A 2 O 9 - 1 (2/6)

ODI

/

CLASS NO. TITLE

回転形エンコータ・規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION

(SW01)

l	15.0	λτ ΔL	la le
	項目 I t em	秦 群 Conditions	規 Specifications
4-4	し し し し し し し し し し し し し し	360°・s-1の定速にて操作軸を回転する。 Measurement shall be made under the condition which the	<fig.4>において In<fig.4></fig.4></fig.4>
	difference	shaft is rotated in 360°·s ⁻¹ (constant speed).	∆T ≥ 5ms
		$\langle fig. 4 \rangle$ ΔT	
		A信号(A-C間) OFF OFF	
		Signal AON OFF	
		B信号(B-C間)	
		<u>AT</u> <u>AT</u>	
		よって変化致します。 回路設計時は実装にて確認願います。 Note:Above specification (4-4) is changeable When	· .
		operate by manual. Please check performance using actual circuit and knob.	
4-5	絶縁抵抗 Insulation	端子-軸受間にD. C. 250V印加する。 Measurement shall be made under the condition which a	端子-軸受間にて100ΜΩ以上 Between individual
	resistance	voltage of 250VD.C. is applied between individual terminals and bushing.	terminals and bushing: 100MΩ MIN.
4-6	耐電圧 Dielectric	端子-軸受間にA. C. 300V1分間又は、A. C. 360V1秒間印加する。 (リーク電流1mA)	損傷・アーク・絶縁破壊がないこと。 Without damage to parts.
	strength	A voltage of 300VA.C. shall be applied for 1min or a voltage of 360VA.C. shall be applied for 1s between	arcing or breakdown.
		individual terminals and bushing. (Leak current:1mA)	
		•	

5. 機械的性能 Mechanical characteristics

<u> </u>	DENSITIES MOOTION	icai characteristics	
	項目 I tem	条 件 Conditions	規 Specifications
5-1	全回転角度 Total rotatio- nal angle		360.(Euqless)
5-2	クリックトルク Detent torque	・(クリック付きのみ適用) (Applied for with-detent type)	8 ± 5mN⋅m
	回転トルク Rotational torque	(クリックなしのみ適用) (Applied for without-detent type)	
5-3	クリック点数及び血置 Number and position of detents.	(クリック付きのみ適用) (Applied for with-detent type)	30点クリック 30 detents (ステップ角度 12°±3°) (Step angle:12°±3°)
5-4	端子強度 Terminal strength	端子先端の任意の一方向にちいの力を1分間加える。 A static load of 5N be applied to the tip of terminals for 1min in any direction.	端子の破損、著しいカ・タがないこと。 但し、端子の曲がりは可とする。 Without damage or excessive looseness of terminals. Terminal bend is permitted.

				AU	AL	PS EI	ECTRIC CO., LTD.
:				APPD. 1-2G	CHKD. 1-2G	DSGD. 1-2G	TITLE 9形回転形エンコーダ 9mmSIZE ROTATIONAL ENCODER
11 SYMB	00/7/25 DATE	K. I	S . M chko	 00/01/14 K. 1TO	00/01/14 H. Shimomura	Y. KANZAKI 99/12/27	DOCUMENT NO. 5 L A 2 O 9 - 1 (3/6)

)

軸の破損、本体破損のないこと。

or product.

Without damage of shaft

TITIF CLASS No. 回転形エンコータ・規格書 (SW01) ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION 頭目 I tem 条 ff Co<u>nditions</u> 規 Specifications 5-5 軸の押し引き強度 軸の押し及び引張り方向に100Nの力を10秒間加える。 (セット実装状態) 軸の破損、著しいガタのないこと。 感触に異常がないこと。 Push-pull Push and pull static load of 100N shall be applied to the shaft in the axial direction for 10s. Without damage or strength of shaft excessive play in shaft. (After installing) No excessive abnormality in rotational feeling. 5-6 軸ガタ 軸先端から5mmの位置に50mN・mの曲げモーメントを加える。 Bushing Wobble Shaft wobble A momentary load of $50\,\text{mN}\cdot\text{m}$ shall be applied at the point $5\,\text{mm}$ from the tip of the shaft in a direction perpendicular to the axis of shaft. 1 length (mmp-p less) 0. 8xL/30 0. 5xL/30 (mm) P. C. B. しは取付長さて比例計算する。 L:Measurment point from mounting surface of bushing 軸のスラスト方向ガタ O. 4mm 以下 Shaft play in O. 4mm MAX. axial direction -8 軸の回転方向カータ (クリック付きのみ適用) 4。以内 4。MAX. Rotation play (Applied for with-detent type) 角度板にて測定する。

Measure with jig for rotational angle.

2N·m/L=軸に加える力。

L:Measurement point from mounting surface.

取付面より30mmの位置に2N・mの曲げモーメントを10秒加える。 軸長が30mmに満たない場合は下記の式による。 Lは取付面からの軸先端までの高さとする。

Bending moment of 2N·m to be applied to the shaft for 10 seconds at 30mm from the mounting surface. If the shaft length is less than 30mm, the value shall be calculated as below formula.

at the click position

軸の横押し強度 Shaft side

pressure

strength

5-10

	2N·m∕L=shaft applied force.	6.
取付け上の注意 Notice for mounting	右図の様にスイッチ本体を抑えてご使用下さい。セット側でスイッチ本体の引き 及び回転方向のカーイトでが無い場合は、はんだ付けだけの固定となり、はんだ付け 信頼性及びスイッチ本体強度が不安定となる可能性があります。 Hold the bushing use front panel or light pipe. Because this switch not has thread. If don't hold the bushing, the switch maybe become intermittent rough mounting after soldering by knob stopper foce.	SWITCH P. C. B. SWITCH FRONT PANEL OR LIGHT PIPE

	APS ELECTRIC CO., LTD.					
	APPD. CHKD.	DSGD.	TITLE 9形回転形エンコーダ			
/3\ 1 00/10/3 K. S. M Y. K	1-2G 1-2G	1-2G	9mmSIZE ROTATIONAL ENCODER			
1 00/7/24 K. I.S. M.Y. K 1 1 00/5/24 K. I.S. M.Y. K SYMB DATE APPD CHKD DSGD	00/01/14 00/01/14 H. K. ITO SHIMOMURA	99/12/27 Y. KANZAKI	DOCUMENT NO. 5 L A 2 O 9 - 1 (4/6)			
			for the statement			

(/)

6. 耐久性能 Endurance characteristics.

ا ۱۰	nxith Enduran	nce characteristics.	
	項目 Item	条 件 Conditions	規 格 Specifications
6-1	しゆう動寿命性能 Rotational life	無負荷で軸を毎時500サイクルの速さで、15,000サイクル断続動作を行う。 但し、試験途中5.000で中間測定を行う。(1サイクルは、360°1往復)	位相差 t ≧ 5mS Phase diffrence t≧5mS パウンス t ≦ 5mS
	·	The shaft of encoder shall be rotated to 15,000 cycles at a speed of 500cycles per hour without electrical load, after which measurements shall be made. However, an interim measurement shall be made immediately after 5,000 cycles.	Bounce t≦5mS クリック又は回転トルクは 初期規格値に対し ⁺¹⁰ %以内のこと Detent or Rotational torque:Relative
		(1 cycle: rotate 360° CCW rotate 360° CW)	to the previously specified value. 3% MAX その他初期規格を満足すること。 4.1~4.3,4.5~4.6, 5.1,5.3
			Specifications in clause 4.1~4.3,4.5~4.6 ,5.1,5.3 shall be satisfied.
	耐湿性 Damp heat	温度60±2°C、湿度90~95%の恒温湿槽中に240±10時間放置後、 常温、常湿中に1.5時間放置する。 The encoder shall be stored at a temperature of	
		60±2°C with relative humidity of 90% to 95% for for 240±10h in a thermostatic chamber. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h. after which measurement shall be made.	·
	耐熱特性 Dry heat	温度85±3°Cの恒温槽中に240±10時間放置後、常温,常湿中に1.5時間放置する。 The encoder shall be stored at a temperature of 85℃±3℃ for 240±10h in a thermostatic chamber. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurements shall be made.	クリック又は回転トルク 初期規格値に対し±30%以内のこと Detent or Rotational torque:Relative to the previously
6-4	低温特性 Cold	温度-40±3°Cの恒温槽中に240±10時間放置後、常温、常湿中に1.5時間放置する The encoder shall be stored at a temperature of -40±3℃ for 240±10h in a thermostatic chamber. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h. after which measurment shall be made.	specified value ±30% MAX その他初期規格を満足すること。 4. 1~4. 6, 5. 1, 5. 3 Specifications in clause 4. 1~4. 6, 5. 1, 5. 3 shall be satisfied.
6-5	耐振性 Vibration	10~55~10Hzと変化する振動(1周期1分/振幅1.5mm)をX. Y. Z. 各方向に 2時間加える。 The following vibration shall be applied to the encoder after which measurement shall be made: The entire frequency range, from 10Hz to 55Hz and return to 10Hz, shall be transversed in 1 min. Amplitude(total excursion): 1.5mm. This motion shall be applied for a period of 2h in each of 3 mutually perpendicular axes. (A total of 6h)	
6-6	耐落下性 Free falling	60cmの高さより製品の任意の方向からピニタイルを張ったコンクリートの床上に自由に落下させる。 The encoder shall be fallen freely at any posture from 60cm height to the concrete floor covered with vinyl-tile, after which measurement shall be made.	初期規格を満足すること。 4. 1〜4. 6 , 5. 1〜5. 8 Specifications in clause 4. 1〜4. 6. 5. 1〜5. 8 shall be satisfied. (但し、端子部の変形は除く。) (Except the deformation of terminals)

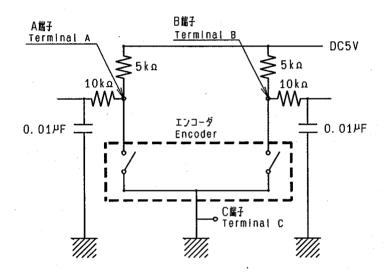
					Au	ALI	PS El	LECTRIC CO., LTD.
		 		 	APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE 9形回転形エンコーダ
					1-2G	1-2G	1-2G	9mmSIZE ROTATIONAL ENCODER
					00/01/14	00/01/14		
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	K. ITO	SHIMOMURA	Y. KANZAKI	5 LA209-1 (5/6)
								100

その他、取扱い上のご注意 PRECAUTIONS IN USE

- 1)保管は高温、多湿の場所及び腐食性力。ス中を避けて下さい、 During operation storage in high temperature and humidity and in corrosive gas . should be avoided
- 2)エンコータ。のハ・ルスカウント処理の設計においては動作スヒ・ート・,サンフ・リンク・タイム,マスキンク・タイム等に 注意し、実装確認の上御使用願います.

In case of pulse count process design, operational speed sampling time, and masking time etc should be taken into the consideration. Please check above matter at first on your circuit for the secure reason.

3)エンコータ。のハ・ルスカウント処理の回路は下図のフィルターをいれることを推奨します. For your pulse count design, it should be considered to add C/R filter on your circuit shown as below.



4)本製品の本体に直接水分がかかりますと、ハ°ルス波形に異常が発生する可能性がありますので、 製品に直接水分がかからないよう配慮願います。 Care must be taken not to expose this product to water or dew to prevent possible problem in pluse output wave form.

↑↑ 5)本製品はオーテ・ィオ機器・映像機器・家電機器・情報機器・通信機器などの一般電子機器用に設計・製造したものです. 牛命維持装置,宇宙航空機器,防災防犯機器などの高度な安全性や信頼性が求められる用途に使用される場合は, 貴社にて適合性の確認を頂くか、当社へご確認くをさい、

This product has been designed and manufactured for general electronic devices. such as audio devices. visual devices. home electronics. information devices and communication devices.

In case this product is used for more sophisticated equipment requiring higher safety and reliability, such as life support system, space & aviation devices, disaster prevention & security system, please make verification of comformity or check on us for the details.

	All All	PS E	LECTRIC CO.,	LTD.
	APPD. CHKD. 1-DSG2 1-DSG2	DSGD. 1-DSG2	TITLE ROTATIONAL ENCOD 回転形エンコーダ	ER
1 00/5/24 K. I S. MY. K SYMB DATE APPD CHKD DSGD	K. ITO H. SHIMOMUF '00/4/06 '00/4/06	A	DOCUMENT NO. 5 L A 2 0 9 - 1	(6/6)

)

(A D

エンコーダ部波形ソフト処理上のご注意 (クリック付きの場合)

PRECAUTIONS OF SOFTWARE DESIGN (APPLIED FOR WITH-DETENT TYPE)

注意事項:1)ハ゜ルス出力は2クリックで1ハ゜ルス出力となっております。又、クリック位置にてA-C粽子出力がON・OFFとなっており、 B-C端子出力のクリック位置では規定しておりませんのでご注意下さい。

また、出力波形のソフト処理は下記の表1のごとくA相基準にてソフト処理をお願いいたします。

Note:1) The output signal shall be generated with one pulse per two detents. A-C terminal shall be ON or OFF and B-C terminal shall not be specified

"A-phase" signal changeover to avoid the double pulse count issue.

at detent position. A-phase shall be a referrence signal to design the software to count pulses like as fig1. Therefore the software should fetch'B-phase' signal after confirming

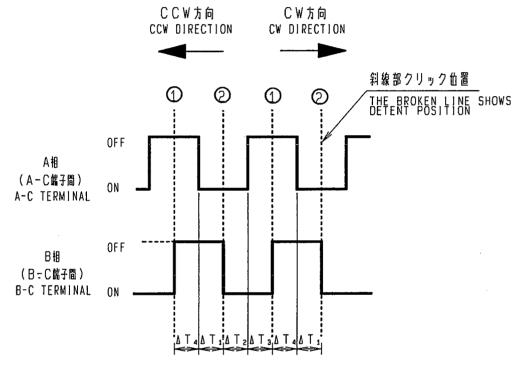


表1 (FIG 1)

K1 \								
	POSITION	① → ②	② → ①	① → ②	② → ①			
CW方向 CW DIRECTION	A相出力 OUT PUT OF A PHASE	OFF→ON	ON→OFF	OFF→ON	ON→OFF			
CW DIRECTION	B相出力 OUT PUT OF B PHASE	OFF	ON	OFF	ON			
	POSITION	① → ②	② → ①	① → ②	② → ①			
CCW方向 CCW DIRECTION	A相出力 OUT PUT OF A PHASE	OFF→ON	ON→OFF	OFF→ON	ON→OFF			
	B相出力 OUT PUT OF B PHASE	ON	OFF	ON	OFF			

					AU	D ALI	PS EI	ECTRIC CO., LTD.
					APPD. 1-DSG2	CHKD. 1-DSG2	DSGD. 1-DSG2	TITLE ROTATIONAL ENCODER 回転形エンコーダ
SYMB	DATE	APPD	СНКО	DSGD	K. 1TO	S. MIZOBUCHI '00/10/24	Y. KANZAKI 100/10/24	DOCUMENT NO. 付属資料 PRERIMINARY DOCUMENT (1 /1)

			
CLASS No.	TITLE	フ゜ッシュモーメンタリスイッチ規格書	
	PUSH	MOMENTARY SWITCH SPECIFICATION	(SW02)

1. 定格容量(抵抗負荷) Switch rating (Resistor load)

D.C.5V 10mA 抵抗負荷(最大定格) Resistive load(Maximum rating) 1mA 抵抗負荷(最小定格) Resistive load(Minimum rating)

2. 電気的性能 Electrical characteristics

1	TI PAGILIE CLOOK	TVAT VIIATAVVOI TOVIVO	
IL	項目 Item	条	規 Specifications
2-	Contact resistance	D.C.5V1mA電圧降下法にて測定する。 Measured by the 1mA 5V D.C. voltage drop method.	100mΩ MAX.
2.	-2 チャタリンク Chattering	1サイクル (OFF-ON-OFF)1秒で動作させる。 Switch is operated at the rate of 1 cycle 1s. The 1 cycle shall be OFF-ON-OFF.	10ms以下 Less than 10ms
2-	-3 絶縁抵抗 Insulation resistance	端子-軸受間にD. C. 250V印加する。 Measurement shall be made under the condition which a voltage of 250VD.C. is applied between individual terminals and bushing.	端子-軸受間にて100MQ以上 Between individual terminals and bushing: 100Ma MIN.
2.	-4 耐電圧 Dielectric strength	端子-軸受陶にA. C. 300V1分陶又は、A. C. 360V1秒間印加する。 (リーク電流1mA) A voltage of 300VA.C. shall be applied for 1min or a voltage of 360VA.C. shall be applied for 1s between individual terminals and bushing.(Leak current:1mA)	損傷・アーク・絶縁破壊がないこと。 Without damage to parts. arcing or breakdown.
	· · · · · ·	# - / :- # - mu// 1 / - 0 0 - 1	

Note:

軸・スイッチ端子間は絶縁されております。 Shaft is insulated from switch terminal.

<u> </u>	<u>. 碳秋时性能 Mecnan</u>	<u>ical characteristics</u>	
	項目 Item	条	規 Specifications
	Contact arrangement		単極単投(Push on) S.P.S.T.(Push on)
3-	2 スイッチ移動量 Switching stroke		0.5±0.3 mm
3-	3 スイッチ作動力 Switch opration force		6 + 2· 5 N

4 耐久性能 Endurance characteristics.

1		<u>明入Ц総 CHOOLO</u>	100 Character retros.	
l		項目 Item	条 件 Conditions	規 Specifications
	4-1	動作寿命特性 Operating life	無負荷にて軸を毎時500回の速さで10,000回断続動作を行う。 但し、試験途中5.000で中間測定を行う。押し圧:10N以下 The shaft of switch shall be 10,000 times at a speed of 500times per hour without electrical load。 after which measurements shall be made。 However, an interim measurement shall be made immediately after 5.000 times。 Push force:10N MAX.	接触抵抗:200mの以下 その他、初期規格を満足すること。 Switch contact resistance:200maMAX. Except above items, specifications in clause 2.2~4.and 3.1~3 shall be satisfied.

5. その他 Note 5-1 軸にツマミを取り付け、センターから10mmの位置で押した時に引っ掛り感の無いこと。 No sticky feel shall be observed when the knob on the shaft is pushed at 10mm off the center.

6. 注意事項 Note

6-1 ブッシュスイッチ付きのエンコーダは、軸が押されたままの状態で梱包や保管をされますと、スイッチ部に支障をきたす恐れがありますのでご配慮下さい。 Encoder equipped with a push-on switches are packaged or stored with their shafts being pushed-in, the switch part may be out of order and pay attention when you package or store them.

					AU	AL	PS EL	.EC7	TRIC CO., LI	TD.
					APPD. 1-2G	CHKD. 1-2G	DSGD. 1-2G	TITLE	フ゜ッシュモーメンタリスイッ PUSH MOMENTARY SWIT(
5ҮМВ	DATE	APPD	СНКО	DSGD	2000/11/6 K. 1TO		2000/11/6 Y. KANZAKI		T NO. 5 L A 2 O 9 4 - 3	(1/1)
	'					T				

はんだ耐熱性 Soldering conditions

	項目	条 件	規 格
	I tem	Conditions	Specifications
1	はんだ耐熱 Resistance to soldering heat	下記の"はんだ付け条件"による。 Specified by "Soldering conditions" shown as below.	はんだ付け後、電気的性能を満足する こと。また、著しいガタ等機械的に異常 のないこと。 Electrical characteristics shall No mechanical abnormality such as a excessive play.

はんだ付け条件 Soldering conditions

手はんだの場合 Manual soldering

/1─温度350° C以下,時間3秒以内

⚠Bit temperature of soldering iron Application time of soldering iron : within 3s.

:350°C or less.

2) ディップはんだの場合 Dip soldering

:t1.6両面銀張猜層板

Printed wiring board: Both-sided copper clad laminate board with thickness of 1.6mm.

:比重0.82以上のフラックスを用い発泡式フラクサーにて発泡面高さは、基板坂厚の半分を目安とし、かつ基板表面にフラックスの流入がないこと。 フラックス

Flux: ·Specific gravity: 0.82 or more.

·Flux shall be applied to the board using a bubble foaming type fluxer.

•The board shall be soaked in the flux bubble only to the middle of its thickness.

•Flux shall not come into contact with the component side surface.

:基板表面温度100°C以下、時間2分以内

·Surface temperature of board: 100°C or less. ·Preheating time: within 2 min. Preheating:

:温度260°C±5°C、時間5秒±1秒以内 はんだ

·Solder temperature: 260°C ±5°C. ·Immersion time: Within 5±1s Soldering:

以上の工程を1回または2回通過する。

Apply the above soldering process for 1 or 2 times.

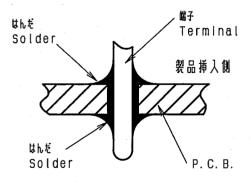
はんだ付け時のご注意事項 Note for soldering method.

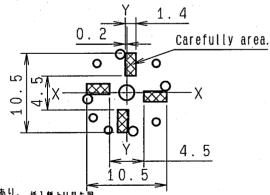
1) 下図のようにP.C.B.の上面にはんだ付けをする配線は、お遊けください。 Please avoid soldering on upper surface (the component side surface) of the PC board as shown below.

2) 本製品の下にパターンを形成する場合はご注意願います。 (取付板のカシメ部と基板面が極めて近いため) 《下図ハッチング部ハ*ターン引き回し注意範囲》挿入側からみた図

If there is electrical circuit pattern under this product, the pattern have to be properly protected with insulated material.

Becase the gap between PCB and bended portion of frame is very small. Viewed from mounting side





2) 半田テ・ィッフ・後の洗浄についてはエンコータ・一内にフラックスが流入する場合があり、 挿入側より見た図 接触不良の原因となりますのでご遠慮願います. VIEWED FROM MOUNTING SIDE Please avoid cleaning of PCB board because the flux used during the dip soldering process may enter the encoder and cause poor contact

					ALPS ELECTRIC CO., LTD.					
					APPD. 1-DSG2	CHKD. 1-DSG2	DSGD. 1-DSG2	TITLE ROTATIONAL ENCODER 回転形エンコーダ		
A 2 SYMB	040220 DATE	S.M APPD	Н. Н снко	Y.F	'00/6/01 K.ITO	'00/6/01 S Mizobuchi	'00/6/01 Y. KANZAKI	DOCUMENT NO. L-E9 (1/1)		
t 	•	Į						I I I I I I I I I I I I I I I I I I I		

