



南京凌鸥创芯电子有限公司

# LKS563 数据手册

@ 2019, 版权归凌鸥创芯所有  
机密文件，未经许可不得扩散

## 目 录

1 概述 .....	1
1.1 功能简述 .....	1
1.2 主要指标 .....	1
1.3 控制逻辑 .....	2
2 管脚分布 .....	3
2.1 管脚分布图 .....	3
2.2 管脚说明 .....	3
3 封装尺寸 .....	5
4 应用示例 .....	6
5 电气性能参数 .....	7
5.1 极限参数 .....	7
5.2 建议工况 .....	7
5.3 动态电气参数 .....	7
6 版本历史 .....	10



## 表格目录

表 1-1 主要指标参数.....	2
表 2-1 LKS563 管脚说明 .....	3
表 4-1 封装尺寸 .....	5
表 5-1 LKS563 极限参数表 .....	7
表 5-2 LKS563 建议工作参数表 .....	7
表 5-3 LKS563 动态电气参数表 .....	8
表 6-1 文档版本历史 .....	10



## 图片目录

图 1-1 LKS563 内部结构框图 .....	1
图 1-2 LKS563 控制逻辑时序图 .....	2
图 2-1 LKS563 管脚分布图 .....	3
图 4-1 封装图示 .....	5
图 3-1 LKS563 封装尺寸 .....	5
图 4-1 典型应用图示 .....	6
图 4-2 大电流负载应用图示 .....	6
图 5-1 时序参数 $t_{on}/t_{off}/t_f$ 定义 .....	8
图 5-2 时序参数 MT 定义 .....	8
图 5-3 死区时序定义 .....	8



## 1 概述

### 1.1 功能简述

LKS563 是一款用于驱动 MOS/IGBT 栅极的集成式全桥驱动芯片，芯片具有高侧驱动输出和低侧驱动输出各三组，可同时驱动六个 MOS/IGBT 器件，其中高侧器件通过浮动管脚实现电压抬升，最高耐压达+300V。

输入信号可兼容 CMOS 和 LSTTL 电平。最低输入电平可到 3.3V

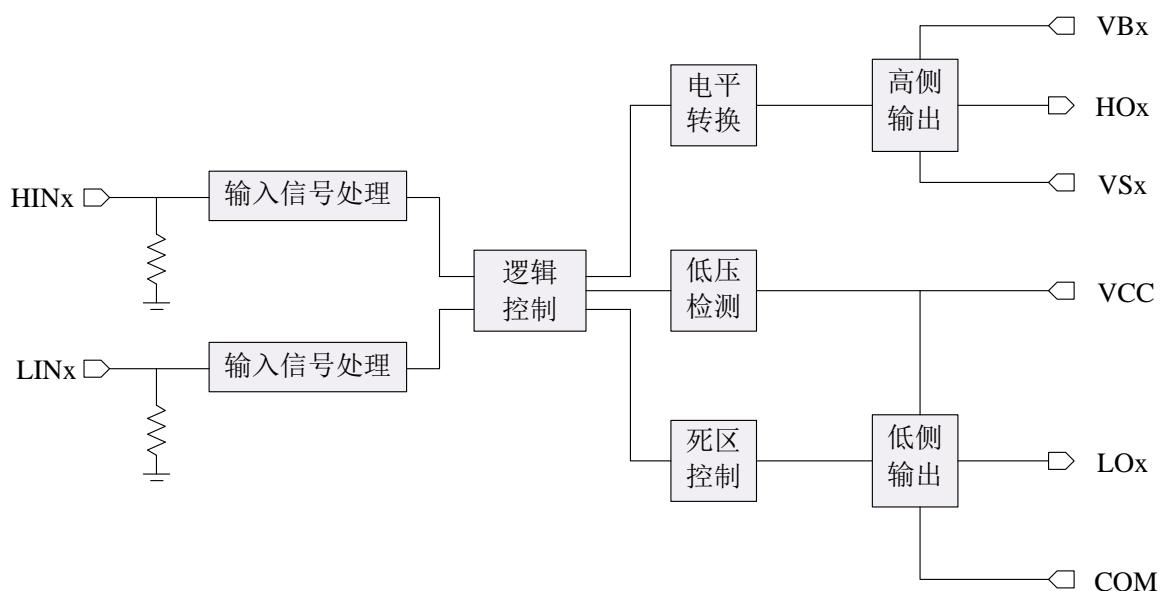


图 1-1 LKS563 内部结构框图

上图中 x=1,2,3

### 1.2 主要指标

- 高侧驱动采用浮动电源设计，最高耐压+300V
- 可承受瞬时负压
- 芯片电源供电范围 8~20V
- 三组输出信号
- 欠压保护功能
- 输入电平 3.3/5/15V 兼容
- 双通道延时匹配

表 1-1 主要指标参数

参数名称	参数值
浮动电压	300V(max)
驱动电流	$\pm 1.1A$
欠压保护	10V
导通延时	270ns
关断延时	120ns
死区时间	200ns
工作温度	-40°C~150°C

### 1.3 控制逻辑

控制逻辑如图 1.2 所示：高侧控制端 HIN 高电平有效，低侧控制端 LIN 同样高电平有效，当高侧低侧同时有效时，输出禁止。

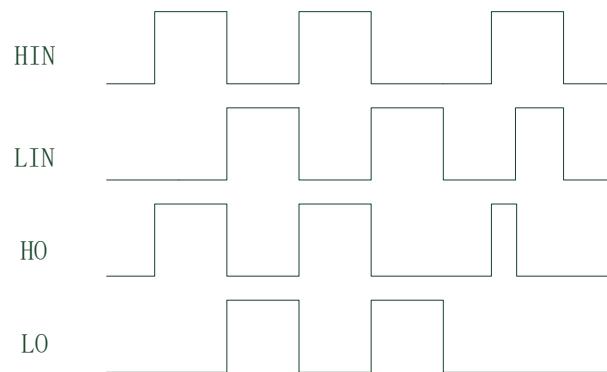


图 1-2 LKS563 控制逻辑时序图

## 2 管脚分布

### 2.1 管脚分布图

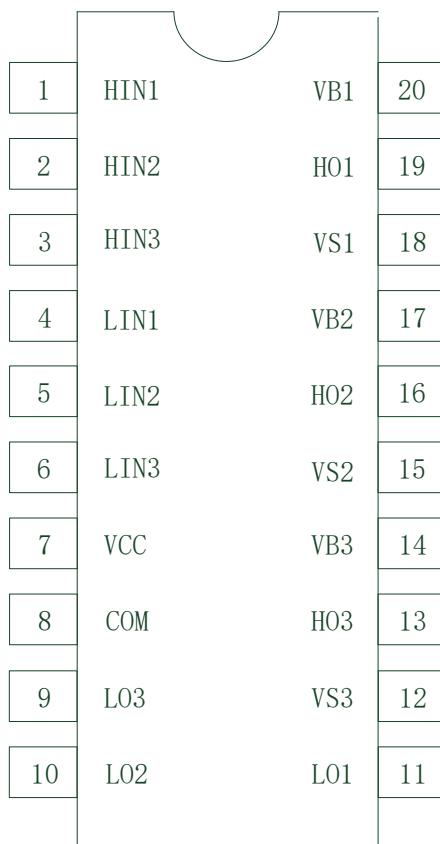


图 2-1 LKS563 管脚分布图

### 2.2 管脚说明

表 2-1 LKS563 管脚说明

编号	名称	类型	功能说明
1	HIN1	输入	通道 1 高侧输入信号, 逻辑'1'代表高侧导通
2	HIN2	输入	通道 2 高侧输入信号, 逻辑'1'代表高侧导通
3	HIN3	输入	通道 3 高侧输入信号, 逻辑'1'代表高侧导通
4	LIN1	输入	通道 1 低侧输入信号, 逻辑'1'代表低侧导通
5	LIN2	输入	通道 2 低侧输入信号, 逻辑'1'代表低侧导通
6	LIN3	输入	通道 3 低侧输入信号, 逻辑'1'代表低侧导通
7	VCC	电源	芯片供电电压
8	COM	地	芯片地
9	LO3	输出	通道 3 低侧栅极驱动信号输出
10	LO2	输出	通道 2 低侧栅极驱动信号输出

编号	名称	类型	功能说明
11	LO1	输出	通道 1 低侧栅极驱动信号输出
12	VS3	输入/输出	通道 3 高侧浮动偏置电压
13	HO3	输出	通道 3 高侧栅极驱动信号输出
14	VB3	输入/输出	通道 3 高侧浮动输入电源电压
15	VS2	输入/输出	通道 2 高侧浮动偏置电压
16	HO2	输出	通道 2 高侧栅极驱动信号输出
17	VB2	输入/输出	通道 2 高侧浮动输入电源电压
18	VS1	输入/输出	通道 1 高侧浮动偏置电压
19	HO1	输出	通道 1 高侧栅极驱动信号输出
20	VB1	输入/输出	通道 1 高侧浮动输入电源电压

### 3 封装尺寸

TSSOP20

TSSOP20:

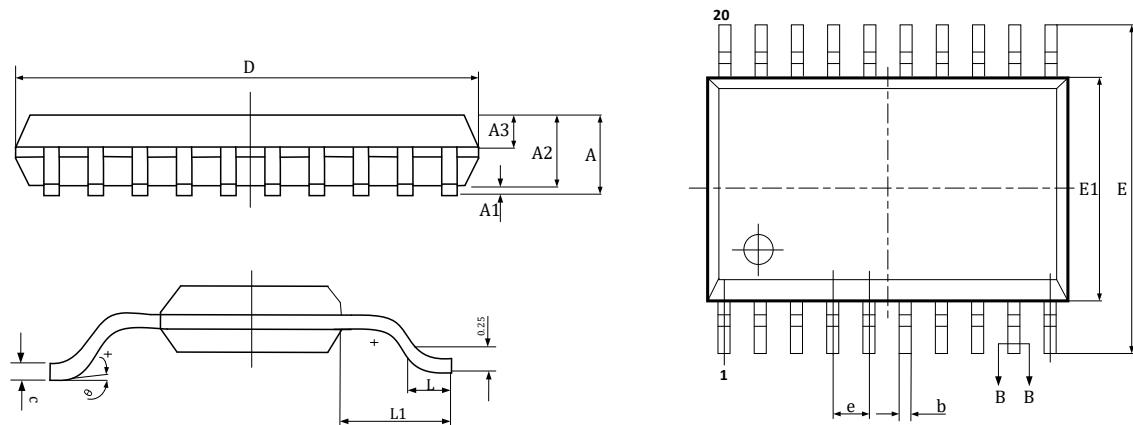


图 3-1 封装图示

表 3-1 封装尺寸

Symbol	TSSOP20		
	Min	Nom	Max
A	--	--	1.20
A1	0.05	--	0.15
A2	0.80	1.00	1.05
A3	0.39	0.44	0.49
b	0.20	--	0.25
b1	0.19	0.22	0.25
c	0.13	--	0.18
c1	0.12	0.13	0.14
D	6.40	6.50	6.50
E	6.20	6.40	6.60
E1	4.30	4.40	4.50
e	0.65BSC		
L	0.45	0.60	0.75
L1	1.00BSC		
θ	0	--	8°

图 3-2 LKS563 封装尺寸

## 4 应用示例

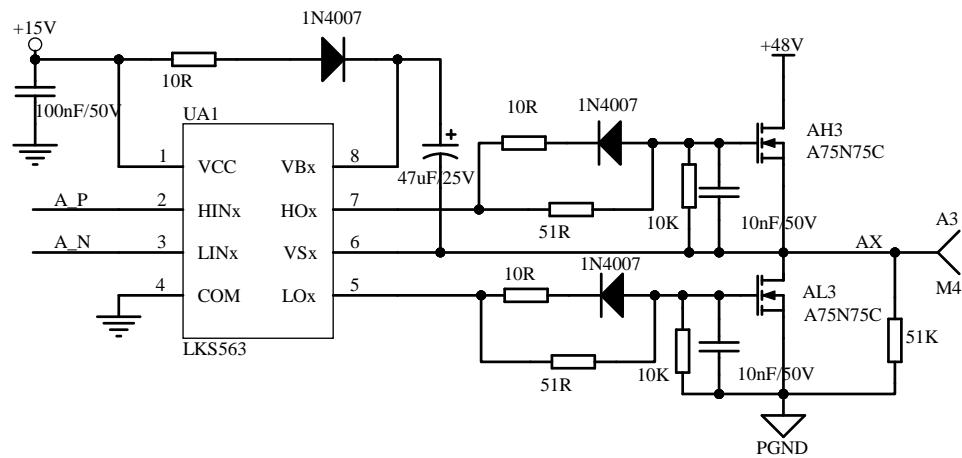


图 4-1 典型应用图示

说明：上图中  $x=1,2,3$

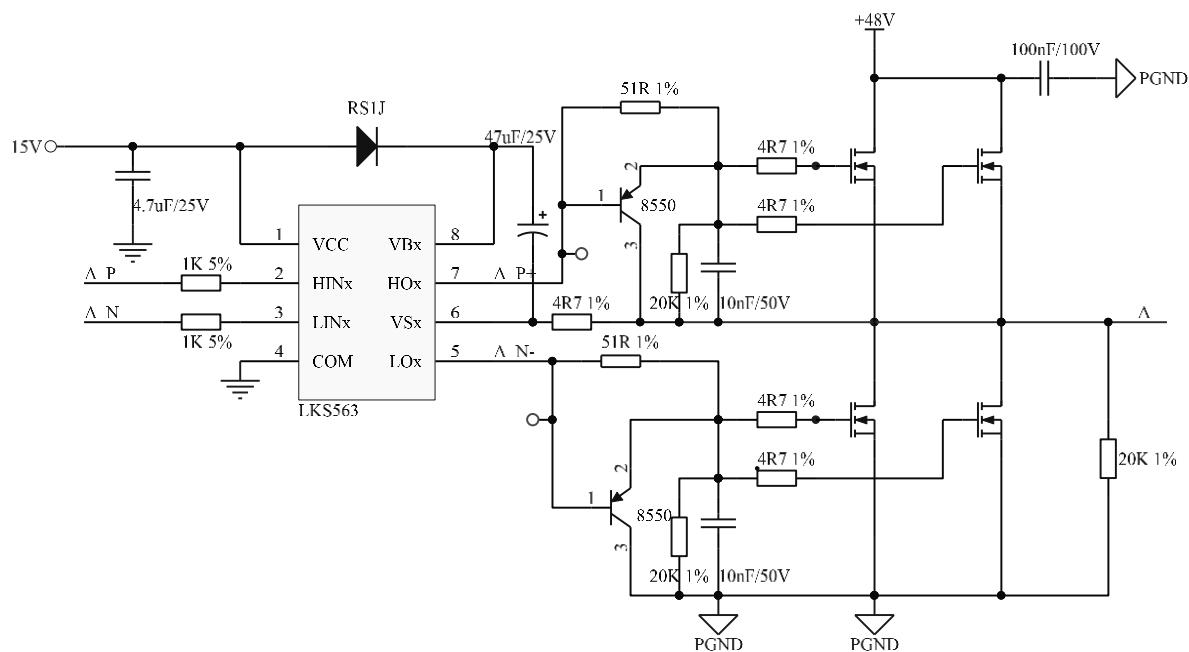


图 4-2 大电流负载应用图示

说明：上图中  $x=1,2,3$



## 5 电气性能参数

### 5.1 极限参数

表 5-1 LKS563 极限参数表

参数	最小	典型	最大	单位	说明
电源电压 VCC	-0.3		+25.0	V	相对于地
浮动电压 VB <sub>1,2,3</sub>	-0.3		+250	V	
浮动偏置 VS <sub>1,2,3</sub>	VB-25		VB+0.3	V	
高侧输出电压 HO <sub>1,2,3</sub>	VS-0.3		VB+0.3	V	
低侧输出电压 LO <sub>1,2,3</sub>	-0.3		VCC+0.3	V	
逻辑输入 HIN/LIN <sub>1,2,3</sub>	-0.3		VCC+0.3	V	
开关电压摆率 dVs/dt			50	V/ns	
结温 TJ	-40		150	°C	
存储温度 Ts	-55		150	°C	
焊接温度			300	°C	焊接 10s

### 5.2 建议工况

表 5-2 LKS563 建议工作参数表

参数	最小	典型	最大	单位	说明
电源电压 VCC	+8		+20.0	V	相对于地
浮动电压 VB <sub>1,2,3</sub>	VS+8		VS+20	V	
浮动偏置 VS <sub>1,2,3</sub>	-5		200	V	
高侧输出电压 HO <sub>1,2,3</sub>	VS		VB	V	
低侧输出电压 LO <sub>1,2,3</sub>	0		VCC	V	
逻辑输入 HIN/LIN <sub>1,2,3</sub>	0		VCC	V	
工作温度 TA	-40		125	°C	

### 5.3 动态电气参数

如非特殊说明, V<sub>BIA</sub>S (V<sub>CC</sub>, V<sub>BS</sub>) = 15V, C<sub>L</sub> = 1000 pF, T<sub>A</sub> = 25°C。



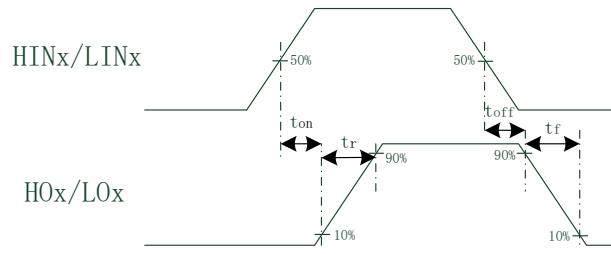
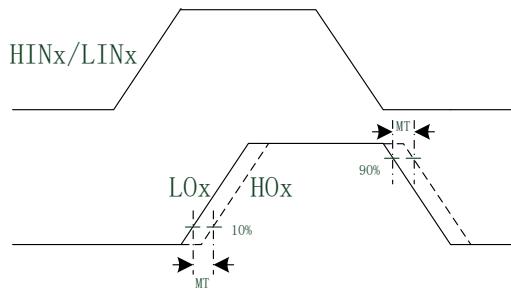
图 5-1 时序参数  $t_{on}/t_{off}/t_r$  定义

图 5-2 时序参数 MT 定义

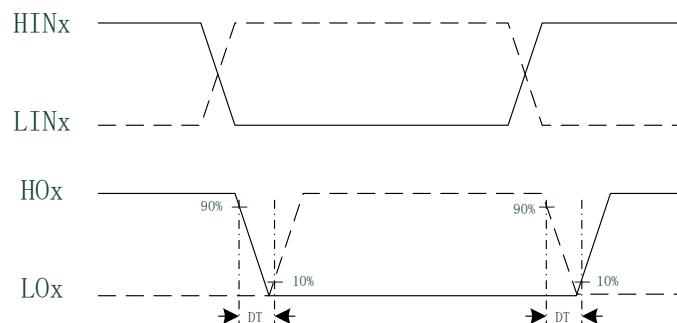


图 5-3 死区时序定义

表 5-3 LKS563 动态电气参数表

参数	最小	典型	最大	单位	说明
VCC 静态电流 $I_{QCC}$		43	100	uA	HIN=LIN=0V
VB 静态电流 $I_{QBS}$		18	40	uA	HIN=LIN=0V
浮动电压漏电流 $I_{LK}$			10	uA	VB=VS=220V
VCC 欠压触发电压	4.0	5.0	6.7	V	
高输入阈值 $V_{IH}$	2.8			V	
低输入阈值 $V_{IL}$			0.8	V	
LO/HO 输出高电压短路脉冲拉电流	650	1100	—	mA	$VO = 0V, VIN = VIH$ PW 10 us

LO/HO 输出低电压短路 脉冲灌电流	650	1100	—		VO = 15V, VIN = VIL PW 10 us
输入偏置电流 $I_{source}$		33	120	uA	HIN=LIN=5V
输入偏置电流 $I_{sink}$			1	uA	HIN=LIN=0V
输出上升时间 $T_r$		20	30	ns	$C_L=1nF$
输出下降时间 $T_f$		12	30	ns	
导通延迟时间 $T_{on}$		270	500	ns	
关断延迟时间 $T_{off}$		120	200	ns	
死区 $D_T$	100	200	400	ns	
延时匹配度 $M_T$			80	ns	$T_{on} \& T_{off}$ for (HS-LS)

## 6 版本历史

表 6-1 文档版本历史

时间	版本号	说明
2022.12.06	1.51	增加封装形式说明
2022.12.05	1.5	修订驱动电流、上升下降时间等参数
2022.09.20	1.4	修订应用示例图
2022.02.22	1.3	修订欠压等参数
2019.11.20	1.2	修订应用图格式
2019.03.29	1.1	修订部分参数
2019.03.18	1.0	针对发布的修订

