

版本号	修改时间	修改记录	修改人
V1.0	2023.07.20	初稿	FANMH
V1.1	2025.02.17	修改 VBAT 脚序号描述	ZHANGLH
V1.2	2025.08.05	补充焊接要求，增加法拉电容参考电路	CHENMY

SD8830 内置晶振、全温度补偿的实时时钟芯片

1. 概述

SD8830 是一种具有标准 IIC 接口的实时时钟芯片，CPU 可使用该接口通过七位地址寻址来读写片内寄存器的数据。

SD8830 晶振内置且具有数字温度补偿功能，用户可以不用顾虑因外接晶振、谐振电容等所带来的元件匹配误差问题、晶振温度特性问题及可靠性问题，实现在常温及宽温范围内不需用户干预、全自动、高可靠计时功能。

SD8830 内置时间更新/倒计时/报警中断功能。

SD8830 的频率输出与倒计时报警可选择不同的输出脚。

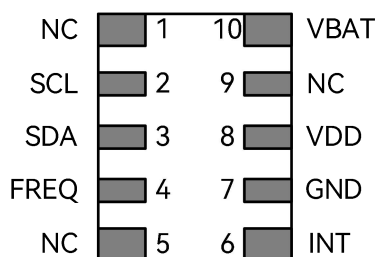
SD8830 每一颗芯片具有唯一的 8 字节的身份识别码（ID）。

2. 特性

- 低功耗：0.5 μ A 典型值（ $T_a=25^{\circ}\text{C}$ ）。
- 接口电压：1.8V~5.5V；计时电压：1.5V~5.5V。
- 工作温度： $-40^{\circ}\text{C}\sim 105^{\circ}\text{C}$ 。
- 标准IIC总线接口方式，最高速度400kHz。
- 年、月、日、时、分、秒的BCD码输入/输出，并可通过独立地址访问各时间寄存器。
- 闰年自动调整功能（2000年~2099年）。
- 内置星期/日期、时、分共3字节的报警数据寄存器。
- 周期性频率中断输出：32768Hz、1024Hz和1Hz共三种方波。
- 自动重载的16位的倒计时定时器，可选的5种时钟源（4096Hz、1024Hz、1秒、1 分钟、1 小时），最小定时为 244us，最长定时为2730.625天（七年半），通过计算可获得精确的毫秒级定时值。
- 时间更新中断具有分钟中断与秒中断两种功能。
- 时间报警中断、倒计时中断、时间更新中断各有一个中断标志位。
- 内置通信校验功能，进一步提高通信的可靠性。
- 内置1/1024秒寄存器，读取时间能够精确到1/1024秒。
- 内置IIC总线0.5秒自动复位功能（从start命令开始计时），该功能可以避免IIC总线挂死问题。
- 内置写保护功能，避免对数据的误写操作，可更好地保护数据。
- 内置上电指示位RTCF，当包括电池在内的所有电源第一次上电时该位置1。
- 内置停振检测位OSF，当内部振荡器停止振荡时该位置1。
- 内置晶振和谐振电容，芯片内部通过高精度补偿方法，实现在宽温范围内高精度的计时功能：常温精度 $<\pm 5\text{ppm}$ （出厂精度）。

- 内置70字节通用SRAM 寄存器可用于存储用户的一般数据。
- 内置8字节的ID码，芯片出厂之前设定的、全球唯一的身份识别码。
- 芯片在兴威帆的评估板上可通过4KV的群脉冲(EFT)干扰。
- CMOS 工艺
- 芯片管脚抗静电(ESD) >4KV。
- 封装形式：3225(3.2mmx2.5mmx0.75mm)。

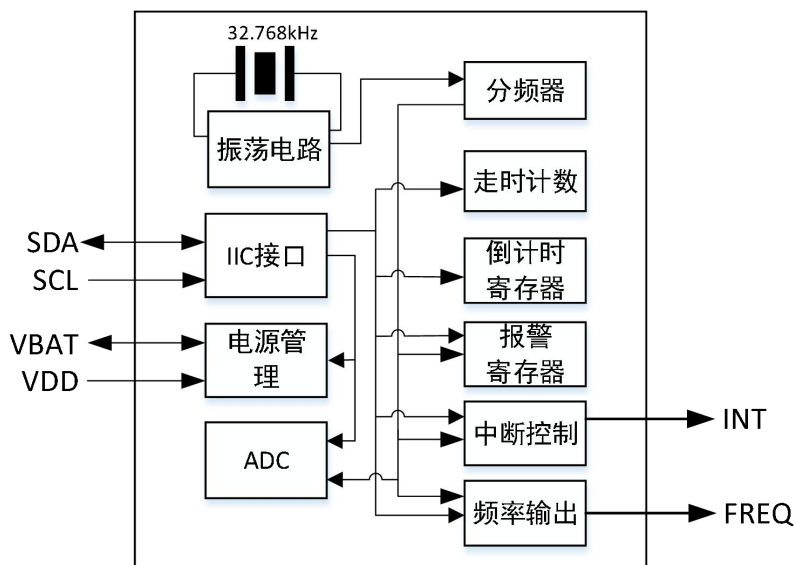
3. 管脚定义和功能框图



SD8830 俯视图

管脚定义说明:

引脚	名称	功能	特征
1, 5, 9	NC	没有与芯片内部连接	
2	SCL	串行时钟输入脚，由于在 SCL 上升/下降沿处理信号，要特别注意 SCL 信号的上升/下降沿时间，应严格遵守说明书。为了减少 SCL 上升沿时间，MCU 与 SCL 连接的端口可设为 CMOS 输出，不要设置为开漏输出。	CMOS 输入
3	SDA	串行数据输入/输出脚，此管脚通常用一电阻上拉至 VDD，并与其它漏极开路或集电极开路输出的器件通过线与方式连接。	开漏输出/CMOS 输入
4	FREQ	频率输出脚	CMOS 输出
6	INT	报警中断输出脚	开漏输出
7	GND	电源地 (GND)	
8	VDD	正电源脚	1.5V~5.5V
10	VBAT	备用电池输入脚，内置稳压及充电电流可选的充电电路。	1.5V~5.5V, 不用时应将其接 VDD。



D8830 功能框图

S

4. 基本功能定义

4.1 寄存器列表

地址	寄存器段	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	复位值
10H	实时时钟寄存器	秒	0	S40	S20	S10	S8	S4	S2	S1	0XXX-XXXX
11H		分钟	0	MN40	MN20	MN10	MN8	MN4	MN2	MN1	0XXX-XXXX
12H		小时	0	0	H20	H10	H8	H4	H2	H1	00XX-XXXX
13H		星期	0	W6	W5	W4	W3	W2	W1	W0	0XXX-XXXX
14H		日	0	0	D20	D10	D8	D4	D2	D1	00XX-XXXX
15H		月	0	0	0	M010	M08	M04	M02	M01	000X-XXXX
16H		年	Y80	Y40	Y20	Y10	Y8	Y4	Y2	Y1	XXXX-XXXX
18H	定时寄存器	分钟报警	EAMN	AMN40	AMN20	AMN10	AMN8	AMN4	AMN2	AMN1	1000-0000
19H		小时报警	EAH	-	AH20	AH10	AH8	AH4	AH2	AH1	1X00-0000
1AH		星期报警	EAW	AW6	AW5	AW4	AW3	AW2	AW1	AW0	1000-0000
		日报警	EAD	-	AD20	AD10	AD8	AD4	AD2	AD1	
1BH		倒计时	TD7	TD6	TD5	TD4	TD3	TD2	TD1	TD0	0000-0000
1CH		计数器	TD15	TD14	TD13	TD12	TD11	TD10	TD9	TD8	0000-0000
1DH	控制寄存器 1	CTR1	FS1	FS0	US	DE	EDEW	TDS2	TDS1	TDS0	0000-0010
1EH	状态寄存器 1	FLAG1	0	0	INTUF	INTDF	INTAF	0	RTCF	-	0000-0010
1FH	控制寄存器 2	CTR2	0	0	INTUE	INTDE	INTAE	TSTP	0	0	0000-0000
20H~2FH	用户 RAM	(16Bytes)	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	XXXX-XXXX

4FH	状态寄存器 2	FLAG2	0	OSF	-	-	-	0	-	-	0100-0001
56H	温度寄存器	TEMP	TM8	TM7	TM6	TM5	TM4	TM3	TM2	TM1	0000_0000
57H	控制寄存器 3	CTR3	BAT11C	TM0	BSY	CONT	0	0	0	0	0000_0000
58H	充电寄存器 2	CHARGE	ENCH	0	0	0	0	CH2	CH1	CH0	0000-0000
59H	控制寄存器 4	CTR4	-	-	-	CONT_BAT	-	-	INTBHE	INTBLE	0000-0000
5AH	状态寄存器 3	FLAG3	BAT8_VAL	SYS	OSC_RDY	0	-	-	BHF	BLF	0000-0000
5BH	电池电量	BAT_VAL	BAT7_VAL	BAT6_VAL	BAT5_VAL	BAT4_VAL	BAT3_VAL	BAT2_VAL	BAT1_VAL	BAT0_VAL	0100-0000
7CH~ B1H	用户 RAM	(54Bytes)	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	XXXX-XXXX
B2H~ B9H	ID(只读)	(8Bytes)	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	XXXX-XXXX
FBH	通信校验寄存器	BCC	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	XXXX-XXXX
FCH	数据保护寄存器	WP	WPF	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	0	0	0000-0000
FEH	1/1024 秒寄存器	1/1024S	128	64	32	16	8	4	2	1	0000_0000
FFH			0	0	0	0	0	0	512	256	0000_0000

注：“X”表示随机值，可以为 0 或者 1。

4.2 实时时钟寄存器（10H~16H）

实时时钟数据寄存器是 7 字节的存储器，包括年、月、日、星期、时、分、秒的数据。

4.2.1 秒寄存器[10H地址]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
10H	秒	0	S40	S20	S10	S8	S4	S2	S1

BCD码格式，如 08H-09H-10H-11H，数据范围：00H~59H。

4.2.2 分钟寄存器[11H地址]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
11H	分钟	0	MN40	MN20	MN10	MN8	MN4	MN2	MN1

BCD码格式，如 08H-09H-10H-11H，数据范围：00H~59H。

4. 2. 3 小时寄存器[12H地址]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
12H	小时	0	0	H20	H10	H8	H4	H2	H1

BCD 码格式，如 08H-09H-10H-11H，数据范围：00H~23H。

4. 2. 4 星期寄存器[13H 地址]

星期寄存器的 D0 位至 D6 位分别用来表示星期日，星期一，星期二……一直到星期六，具体如下表所示：

星期	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	数值
星期日	0	0	0	0	0	0	0	1	01H
星期一	0	0	0	0	0	0	1	0	02H
星期二	0	0	0	0	0	1	0	0	04H
星期三	0	0	0	0	1	0	0	0	08H
星期四	0	0	0	1	0	0	0	0	10H
星期五	0	0	1	0	0	0	0	0	20H
星期六	0	1	0	0	0	0	0	0	40H

注：不要同时设定多位为“1”的情况。

4. 2. 5 日期寄存器[14H 地址]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
14H	日期	0	0	D20	D10	D8	D4	D2	D1

BCD 码格式，如 08H-09H-10H-11H。

每月包含的天数通过自动日历功能来更改，范围如下：

1, 3, 5, 7, 8, 10, 12: 1H~31H

4, 6, 9, 11: 1H~30H

2（闰年）：1H~29H

2（平年）：1H~28H

4. 2. 6 月寄存器[15H 地址]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
15H	月	0	0	0	M010	M08	M04	M02	M01

BCD 格式，如 08H-09H-10H-11H，数据范围：01H~12H。

4. 2. 7 年寄存器 16H 地址]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
16H	年	Y80	Y40	Y20	Y10	Y8	Y4	Y2	Y1

BCD 格式，如 08H-09H-10H-11H，数据范围：00H~99H。

4.2.8 时间设置示例

设置时间为2006年12月20日星期三18点19分20秒,寄存器00H~06H分别设置:20H、19H、18H、08H、20H、12H、06H。

注:

- (1) 上电复位时,芯片内部不对实时时钟数据寄存器作清零或置位处理。
- (2) 当写实时数据时(10H~16H),不可以单独对七个时间数据中的某一位进行写操作,否则可能引起时间数据的错误进位,所以要修改其中某一个数据,应一次性写入全部七个实时时钟数据。
- (3) 当芯片收到读实时时钟数据命令,则所有实时时钟数据被锁存(时钟走时并不受影响),此功能可以避免时间数据的错读现象。

4.3 寄存器功能

4.3.1 用户RAM

地址为20H~2FH和7CH~B1H,共计70字节的用户数据RAM。

4.3.2 时间报警中断

地址18H,19H,1AH除了最高位的时间报警允许使能位之外,还存放报警时间的分钟、小时、星期/日期的数据,具体如下表所示:

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
18H	分钟报警	EAMN	AMN40	AMN20	AMN10	AMN8	AMN4	AMN2	AMN1
19H	小时报警	EAH	—	AH20	AH10	AH8	AH4	AH2	AH1
1AH	星期报警	EAW	AW6	AW5	AW4	AW3	AW2	AW1	AW0
	日报警	EAD	—	AD20	AD10	AD8	AD4	AD2	AD1
1DH	CTR1	FS1	FS0	US	DE	EDEW	TDS2	TDS1	TDS0
1EH	FLAG1	0	0	INTUF	INTDF	INTAF	0	RTCF	—
1FH	CTR2	0	0	INTUE	INTDE	INTAE	TSTP	0	0

时间报警寄存器(18H~1AH)决定时间报警中断的报警时间。

EAX在地址18H,19H,1AH的最高位。EAX为时间报警寄存器的使能位,用于确定哪些时间报警寄存器(分钟、小时、星期/日期)需要与实时时钟寄存器作比较。EAX=0,则该寄存器的报警时间需要与对应的实时时钟寄存器的时间对比;EAX=1,则直接忽略该寄存器的报警时间,不进行对比。

EDEW: 星期/日期报警的功能选择位。EDEW=1,选择日期报警;EDEW=0,选择星期报警。

INTAF: 时间报警事件发生标志位。INTAF=1,表示时间报警已发生;INTAF=0,表示时间报警未发生。

注: 往INTAF写入0清除时间报警标志位,写入1无效。

当设定的报警时间和实时时间相匹配时，就会触发一次报警中断，同时报警中断标志位INTAF置1，如果报警中断输出允许位INTAE=1，则INT输出时间报警信号。

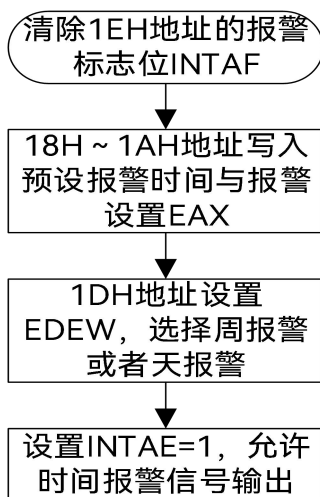
INTAE：时间报警中断输出使能位。INTAE=1，允许INT端口输出时间报警信号；INTAE=0，禁止INT端口输出时间报警信号。

报警设置如下：

地址	寄存器	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
18H	分钟报警	EA 分钟报警使能	AMN40	AMN20	AMN10	AMN8	AMN4	AMN2	AMN1
		EA=0；开启分钟报警 EA=1；关闭分钟报警	BCD 码格式，一个小时只能报警某一分钟。范围 00H~59H						
19H	小时报警	EA 小时报警使能	BIT6	AH20	AH10	AH8	AH4	AH2	AH1
		EA=0；开启小时报警 EA=1；关闭小时报警	BCD 码格式，一天内只能报警某一小时。范围 00H~23H						
1AH	EDEW=0， 星期报警	EA 周报警使能	AW6	AW5	AW4	AW3	AW2	AW1	AW0
		周报警映射	周六	周五	周四	周三	周二	周一	周日
		EA=0；开启周报警 EA=1；关闭周报警	星期报警，可设置多天报警						
	EDEW=1， 日期报警	EA 日期报警使能	BIT6	AD20	AD10	AD8	AD4	AD2	AD1
		EA=0；开启日期报警 EA=1；关闭日期报警	BCD 码格式，只能报警某天。范围见 4.2.5						

注：EAMN，EAH，EAW/EAD都被写入1时，则EDEW被忽略，每分钟发生一次报警中断。

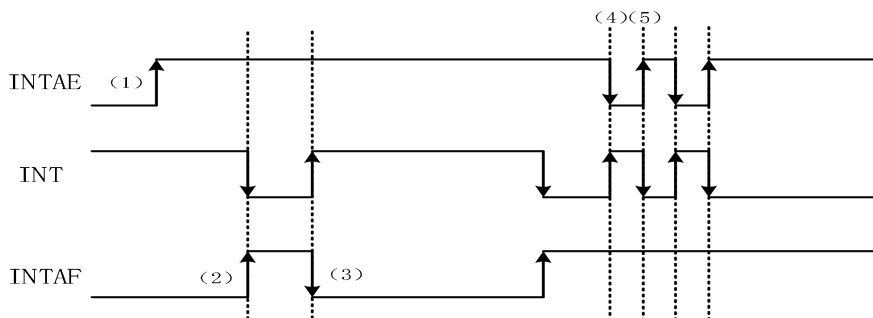
启用时间报警功能的流程图如下：



时间报警举例：

- (1) 1EH地址的INTAF位写入0；清除时间报警中断标志位。
- (2) 设置报警时间：每周周三和周六的8点10分报警。则18H，19H，1AH的依次写入10H，08H，48H。
- (3) 1DH地址的EDEW位写入0，设置为星期报警。
- (4) 1FH地址的INTAE位写入1，允许INT端口输出时间报警中断信号。

时间报警功能时序图如下所示：



(1) 设置INTAE=1，允许INT端口输出时间报警中断的报警信号。

(2) 设定的报警时间和实时时间相匹配，发生报警事件，报警中断标志位INTAF=1，INT端口输出低电平的报警信号。

注：如果设置当前具体日期/时间进行报警，将会是下次满足条件时发生报警，而不是立即报警。

(3) INTAF=0，INT立即变成高阻态。

(4) INTAE=0，INT1 立即变成高阻态。

(5) INTAE=1，INT1 立即变成低电平。

4. 3. 3 倒计时中断

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
1BH	倒计时计数器	TD7	TD6	TD5	TD4	TD3	TD2	TD1	TD0
1CH		TD15	TD14	TD13	TD12	TD11	TD10	TD9	TD8
1DH	CTR1	FS1	FS0	US	DE	EDEW	TDS2	TDS1	TDS0
1EH	FLAG1	0	0	INTUF	INTDF	INTAF	0	RTCF	—
1FH	CTR2	0	0	INTUE	INTDE	INTAE	TSTP	0	0

与倒计时中断相关的寄存器是 1BH，1CH，1DH，1EH，1FH。

倒计时计数器：预设的倒计时计数数值。

INTDE：倒计时中断输出使能位。INTDE=1，允许INT端口输出倒计时中断报警信号；INTDE=0，禁止INT端口输出倒计时中断报警信号。

DE：倒计时中断启停位。DE=1，启动倒计时中断功能，倒计时中断的内部计数器启动并开始计数；DE=0，停止倒计时中断的功能，倒计时中断的内部计数器停止。

注：每次DE=1 启动时，倒计时中断都会重新载入预设的倒计时中断计数数值，并进行计数。

INTDF：倒计时中断事件发生的标志位。INTDF=1，表示倒计时中断事件已发生；INTDF=0，表示倒计时中断事件未发生。

TSTP：倒计时中断暂停位，仅在DE=1 时生效。TSTP=1，暂停倒计时中断功能；TSTP=0，恢复倒计时中断的功能。

注：TSTP=1，暂停倒计时中断的内部计数器；TSTP=0，倒计时中断的内部计数器从暂停时刻的计数值继续计数。

TDS：倒计时中断的频率源选择位，具体如下表：

TDS2	TDS1	TDS0	倒计时中断时钟源频率	低脉宽t
0	0	0	4096Hz	122us
0	0	1	64Hz	7.8ms
0	1	0	1Hz	7.8ms
0	1	1	1/60Hz	7.8ms
1	0	0	1/3600Hz	7.8ms

启用倒计时中断功能的流程图如下：

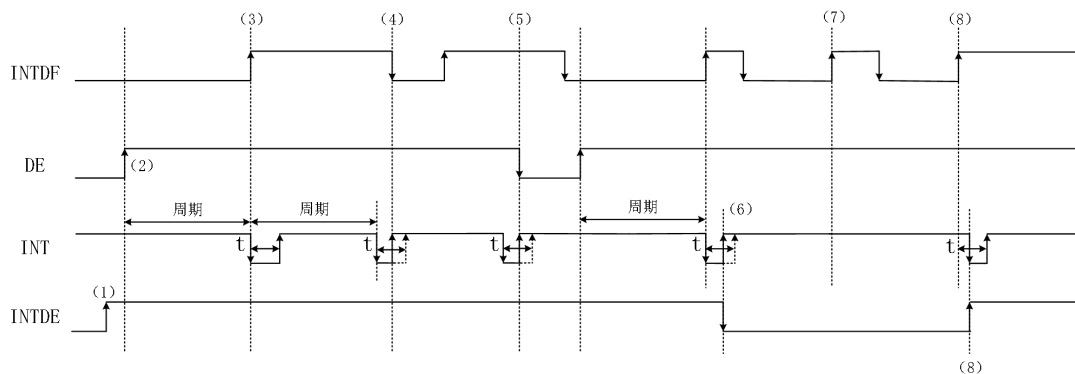


注：当重新配置倒计时中断时，需要关闭倒计时计数器，即置DE=0，然后再置DE=1，才可以启用新的倒计时中断。

倒计时中断应用举例：频率源选择 64Hz，计数数值设置 124H，报警时间为 292/64=4.5625s。即每 4.5625s倒计时中断报警一次。

- (1) 1DH地址的DE位写入 0，停止倒计时中断；TDS写入 001，频率源选择 64Hz。
- (2) 1EH地址，清除倒计时中断标志位INTDF。
- (3) 1BH地址写入 24H，1CH地址写入 01，设置倒计时中断计数数值。
- (4) 1DH地址的DE位写入 1，启动倒计时中断。

倒计时中断功能时序图如下所示：



- (1) INTDE=1; 允许INT端口输出倒计时报警信号。
- (2) DE=1, 倒计时计数器加载预设计数数值并开始计时。
- (3) 倒计时计数器基于选择的时钟源开始向下计数, 当计数数值从 001H变为 000H时, 倒计时标志位INTDF置 1。
- 注 1: 当计数值从 001H变为 000H时发生中断事件, 计数器会自动重新加载预设值, 并再次开始计数。
- 注 2: INTDF置 1 后, 只能通过软件进行写 0 清除。
- (4) 在倒计时报警中断输出的低电平期间INTDF被软件清零, INT立刻变成高阻态。
- (5) 在倒计时报警中断输出的低电平期间DE=0, 倒计时功能停止, INT立刻变成高阻态。
- (6) 在倒计时报警中断输出的低电平时间里INTDE=0, INT立刻变成高阻态。
- (7) INTDE=0 时发生倒计时报警事件, INT无倒计时报警中断信号输出。
- (8) INTDF=1, INTDE=0 时发生倒计时报警事件。在不到t的时间里INTDE=1, 则INT端口立刻输出低电平报警信号。

4. 3. 4 频率输出

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
1DH	CTR1	FS1	FS0	US	DE	EDEW	TDS2	TDS1	TDS0

FS: 输出信号的频率选择, 频率输出选择如下表:

FS1	FS0	频率
0	0	无
0	1	1Hz
1	0	1024Hz
1	1	32768Hz

频率输出举例:

- (1) 1DH 地址的 FS1、FS0 位写入 01, 输出频率选择为 1Hz。

4.3.5 时间更新中断

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
1DH	CTR1	FS1	FS0	US	DE	EDEW	TDS2	TDS1	TDS0
1EH	FLAG1	0	0	INTUF	INTDF	INTAF	0	RTCF	—
1FH	CTR2	0	0	INTUE	INTDE	INTAE	TSTP	0	0

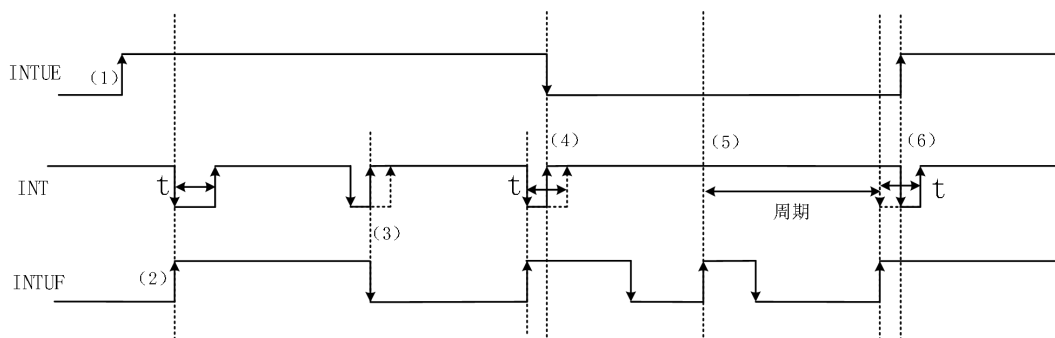
INTUE：时间更新中断输出使能位。INTUE=1，允许 INT 端口输出时间更新中断报警信号；INTUE=0，禁止 INT 端口输出时间更新中断报警信号。

INTUF：时间更新中断事件发生的标志位，INTUF=1，表示时间更新中断事件已发生；INTUF=0，表示时间更新中断事件未发生。

US：时间更新中断类型选择如下表：

US	时间更新中断类型选择	低脉宽t
0	秒中断	7.8ms
1	分钟中断	15.6ms

时间更新中断时序图如下：



- (1) INTUE=1，时间更新中断报警功能开启，允许 INT 端口输出时间更新中断报警信号。
- (2) 当分钟/秒发生更新时（由 US 位决定），就会发生时间更新中断事件，INTUF 被置为 1。如果 INTUE=1，INT 端口输出时间更新中断报警信号。
- (3) 时间更新中断报警信号的低电平期间 INTUF 被软件清零，INT 立刻变成高阻态。
- (4) 时间更新中断报警信号的低电平期间 INTUE=0，INT 立刻变成高阻态。
- (5) INTUE=0 时，发生时间更新中断事件，INTUF 置 1，INT 端口无时间更新中断报警信号输出。
- (6) INTUE=0 时，发生时间更新中断事件，INTUF=1，在不到 t 的时间里 INTUE=1，INT 端口立刻输出低电平报警信号。

4. 3. 6 状态寄存器

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
1EH	FLAG1	0	0	INTUF	INTDF	INTAF	0	RTCF	—
4FH	FLAG2	0	OSF	—	—	—	0	—	—
5AH	FLAG	BAT8_VAL	SYS	OSC_RDY	0	0	0	0	0

RTCF: 只读的上电标志位, 电源失效后再上电则该位置 1。上电后的第一次有效写就可以将 RTCF 位清 0。

OSF: 停振标志位, OSF=1, 表示之前有过停振事件发生, 默认值为 0。

SYS: 系统配置完成标志位。系统上电 80ms 后, SYS 置 1。在 SYS 置 1 之前, 芯片输出禁止, IIC 不可操作。

OSC_RDY: OSC 振荡器起振标志位, 该位在 OSC 起振 1 秒后置 1。

4. 3. 7 温度及相关控制寄存器 [56H~57H]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
56H	TEMP	TM8	TM7	TM6	TM5	TM4	TM3	TM2	TM1
57H	CTR3	BATIIC	TM0	BSY	CONT	—	—	—	—

TM8~TM0: 保存测量的 9 位温度值, 其中 TM8 为符号位, 分辨率为 0.5℃, 温度值 $T=[TM8:TM0]*0.5$ 。

BATIIC: VBAT 模式下的 IIC 通信允许位, 上电默认值为 0。BATIIC=0, VBAT 模式下禁止 IIC 通信; BATIIC=1, VBAT 模式下允许 IIC 通信。

BSY: 状态标志位, BSY=1, 表示芯片正在进行电池电压或者温度转换; BSY=0, 表示处于空闲状态。

CONT: 强制温度测量位, 当 CONT=1 且 BSY=0 时, 进行强制温度测量。测量结果存放在寄存器 TM 中。(强制转换完成后, BSY=0, CONT=0)

4. 3. 8 电池电压测量与数据保存

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
59H	扩展控制寄存器 1	—	—	—	CONT_BAT	—	—	INTBHE	INTBLE
5AH	扩展控制寄存器 2	BAT8_VAL	SYS	OSC_RDY	0	—	—	BHF	BLF
5BH	电池电量	BAT7_VAL	BAT6_VAL	BAT5_VAL	BAT4_VAL	BAT3_VAL	BAT2_VAL	BAT1_VAL	BAT0_VAL

BAT_VAL: 保存测量的电压。直接从对应地址读取当前电压。BAT8_VAL=1, BAT0_VAL~BAT7_VAL=35H, 则当前所测的电池电量=135H=309 (十进制) =3.09V。

BSY: 状态标志位, BSY=1, 表示芯片正在进行电池电压或者温度转换; BSY=0, 表示处于

空闲状态。

CONT_BAT：强制电压测量位，当 CONT_BAT=1 且 BSY=0（空闲状态）时，进行强制电压测量。测量结果存放在寄存器 VBAT_VAL 中。（强制转换完成后，BSY=0，CONT_BAT=0）

4.3.9 充电功能

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
58H	充电寄存器 2	ENCH	—	—	—	—	CH2	CH1	CH0

充电使能及选择位功能如下表所示：

使能	选择位			功能
	ENCH	CH2	CH1	
0	x	x	x	不充电
1	0	0	0	不充电
1	0	0	1	通过 2K 电阻充电到 3.1V 电压
1	0	1	0	通过 2K 电阻充电到 3.1V 电压
1	0	1	1	通过 2K 电阻充电到 3.1V 电压
1	1	0	0	通过 2K 电阻充电到 4.1V 电压
1	1	0	1	通过 2K 电阻充电到 VDD 电压
1	1	1	0	不充电
1	1	1	1	不充电

ENCH：充电寄存器 2 的充电功能使能位。ENCH=0，关闭充电功能；ENCH=1，由 CH 决定充电模式。

CH：充电模式选择位。具体功能如上表所示。

备注：1、当需要充电电压为 3.1V 或 4.1V 时，VDD 需满足 $VDD - 0.2V \geq VBAT$ 。

2、当充电功能打开时，芯片会增加 80uA 左右的工作电流。

3、充电功能上电默认打开，如果不使用充电功能，建议关闭。

4.3.10 电池电压报警

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
59H	扩展控制寄存器 1	—	—	—	CONT_BAT	—	—	INTBHE	INTBLE
5AH	扩展控制寄存器 2	BAT8_VAL	SYS	OSC_RDY	0	—	—	BHF	BLF

INTBHE：电池高压报警使能位。INTBHE=1，使能电池高压报警。

INTBLE：电池低压报警使能位。INTBLE=1，使能电池低压报警。

BHF：电池高压标志位。

BLF：电池欠压标志位。

注 1：BHF，BLF 不能通过软件进行设置或清除。

注 2：低压报警的电压典型值为 2.5V；3.3V 充电的高压报警的电压典型值为 2.9V；4.2V 充电的高压报警的电压典型值为 3.95V。

4.3.8 ID 码[B2H~B9H]

ID 码的地址与内容对应的关系如下表：

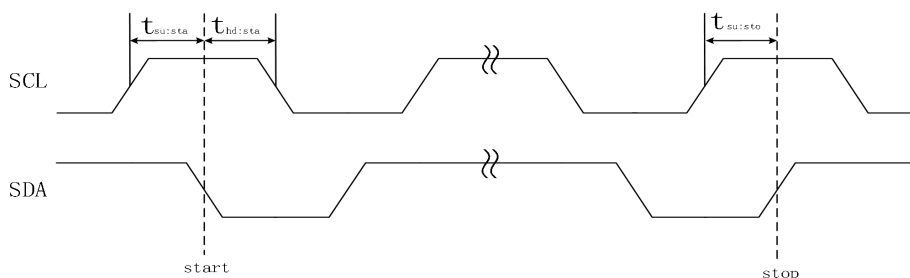
ID 码地址	B2H	B3H	B4H	B5H	B6H	B7H	B8H	B9H
说明	生产年份： 0~99	生产月份： 1~12	日期： 1~31	生产机 台编号	四位生产工单号： 如 A394	工单内序号： 0000~9999		

4.3.9 通信校验寄存器[FBH]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
FBH	BCC	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0

IIC 通信校验寄存器用于校验 IIC 总线上面的通信数据，提高传输的可靠性。

采用异或校验的方式，即：每次接收/发送的数据和上一次数据做异或运算，数据校验从 START(包括 RESTART)开始到 STOP 信号结束，包括总线上所有的传输数据。



通信校验范围

每次 RTC 收到 STOP 命令之后，校验数据保存在校验寄存器 BCC 中，MCU 可以通过 IIC 进行读取。

例：

1、IIC 写校验：往 10H、11H、12H、13H、14H、15H、16H 地址依次写入 28H、41H、14H、04H、15H、11H、22H；则从 FBH 地址读出的通信校验结果应为 $64 \oplus 10 \oplus 28 \oplus 41 \oplus 14 \oplus 04 \oplus 15 \oplus 11 \oplus 22 = 2Bh$ 。

2、IIC 读校验：从 14H、15H、16H 地址读出结果依次为 15H、11H、22H；则从 FBH 地址读出的通信校验结果应为 $65 \oplus 15 \oplus 11 \oplus 22 = 43h$ 。

注：在每一次的 S 或者 Sr 信号之后，通信校验功能就会重新开始。

具体 IIC 通信方式见 5.2 数据传输格式。

4.3.10 写保护序列

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
FCH	写保护序列	WPF	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	-	-

为了提高数据的可靠性，在写保护使能时，除写保护控制的寄存器可写入外，其他寄存器都不能写入。

WPF：写保护标志位，默认为 0。WPF=1，寄存器写禁止状态，此时不能对寄存器进行写入；WPF=0，寄存器写使能状态，可以对寄存器进行写入。

寄存器写禁止操作步骤：

- (1) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b00000，复位检测序列，进入第 2 步；
- (2) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b10101，进入第 3 步；向寄存器写入其他数值或向其他地址寄存写入任何值停留在第 2 步。
- (3) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b01010，进入第 4 步；向寄存器写入其他数值或向其他地址寄存写入任何值返回第 2 步；
- (4) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b10111，WPF=1，返回第 2 步；向寄存器写入其他数值或向其他地址寄存写入任何值返回第 2 步；

寄存器写使能操作步骤：

- (1) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b00000，复位检测序列，进入第 6 步。
- (2) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b11100，进入第 7 步；向寄存器写入其他数值或向其他地址寄存写入任何值停留第 6 步；
- (3) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b00011，进入第 8 步；向寄存器写入其他数值或向其他地址寄存写入任何值返回第 6 步；
- (4) 向寄存器的 Bit6~Bit2 写入 5' b01110，WPF=0，返回第 6 步；向寄存器写入其他数值或向其他地址寄存写入任何值返回第 6 步。

4. 3. 12 1/1024 秒[FEH~FFH]

地址	寄存器名称	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0
FEH	1/1024S	128	64	32	16	8	4	2	1
FFH		0	0	0	0	0	0	512	256

1/1024 秒为 10 位只读寄存器, 计数范围为 0~1023，分辨率为 1/1024 秒。

5. 串行 IIC 接口

5. 1 SD8830 通过两线式 IIC 串行接口方式接收各种命令并读写数据

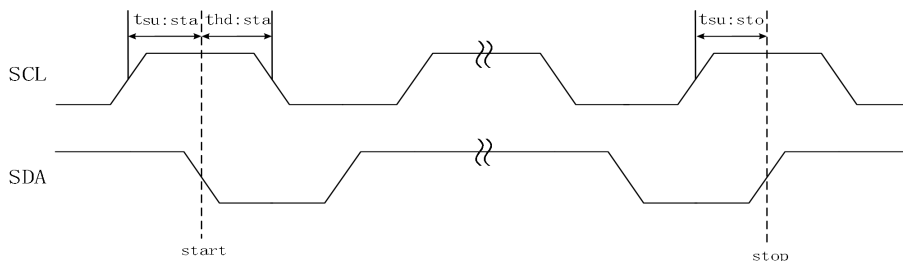
两线式串行 IIC 接口方式描述如下：

(1) 开始条件

当 SCL 处于高电平时，SDA 由高电平变成低电平构成一个开始条件，对 SD8830 的所有操作均必须由开始条件开始。

(2) 停止条件

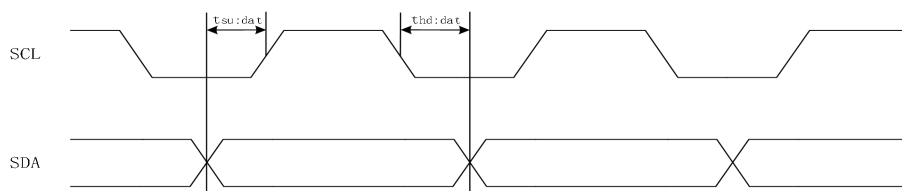
当 SCL 处于高电平时，SDA 由低电平变成高电平构成一个停止条件，对 SD8830 的所有操作均停止，系统进入待机状态。



实时时钟串行接口

(3) 数据传输

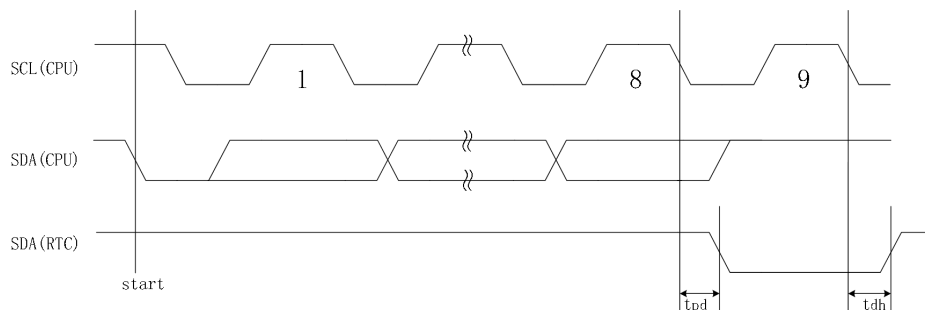
当 SCL 为低电平，且 SDA 线电平变化时，则数据由 CPU 传输给 SD8830（高位在前、低位在后，下同）；当 SCL 为高电平，且 SDA 电平保持不变时，则 CPU 读取 SD8830 发送来的数据：当 SCL 为高电平，且 SDA 电平变化时，SD8830 收到一个开始或停止条件。



实时时钟数据传输时序

(4) 确认

数据传输以 8 为序列进行。SD8830 在第九个时钟周期时将 SDA 置位为低电平，即送出一个确认信号（Acknowledge bit，以下简称“ACK”），表明数据已经被其收到。



实时时钟确认信号

5.2 数据、指令传输格式

当 CPU 发出开始条件与实时时钟建立连接后，CPU 首先通过 SDA 总线连续输出 7 位器件地址和一位读/写指令来唤醒 SD8830。

(1) 器件地址：

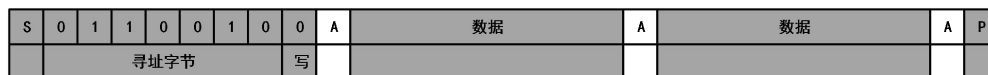
器件地址								读/写选择位
ADDR	BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0
65h	0	1	1	0	0	1	0	1（读）
64h	0	1	1	0	0	1	0	0（写）

其中高 7 位 bit7~bit1 为器件地址，它代表实时时钟的器件地址，固定为“0110010”；BIT0 为读/写位。“1”为读操作，“0”为写操作。

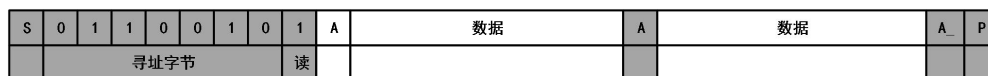
(2) 数据传输格式

在数据发送/接收停止信号到来时，将结束其数据传输，如果只有开始信号，而没有结束信号，接着重新产生起始信号，则还要重新设置器件代码（在传输方向需要改变时，就用这种传输方式，如下面的读数据方式）。

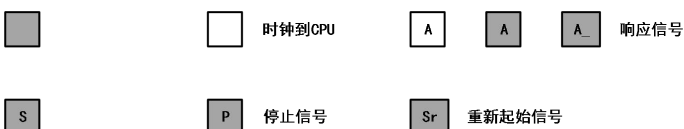
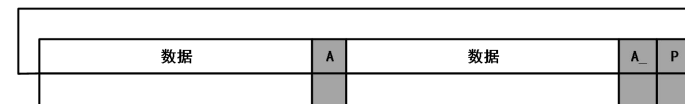
主设备向从设备写入数据过程如下图：



主设备向从设备直接读取数据过程如下图：



数据传输时改变其传输方向过程图：



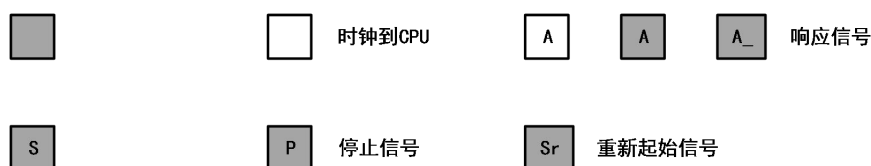
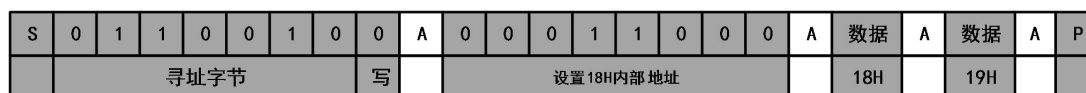
(3) SD8830 数据传输的写模式

先送 7 位器件地址（0110010），第 8 位送入写命令（“0”），第 9 位是 SD8830 的响应位（ACK），SD8830 进入写状态。

接下来的 8 位数据（一个字节）是确定 SD8830 的内部地址，第 9 位才是 SD8830 的响应位。

开始写数据，每写完 1 个字节的数据之后，都经过 1 位的响应信号才写下 1 字节的数据，如果要结束写数据的过程，则在 ACK 后送出停止命令即可。

SD8830 写数据示例（向 18H, 19H 地址写数据）



特别注意：

1. 对寄存器的写操作必须确认芯片处于写允许状态，否则写无效。具体操作细则见 4.3.11 的写保护功能。
2. 写时间同步：每次对实时时间秒寄存器的写操作时，当秒数据的 8 个 bit 完全写入并收到 ACK 信号后，就会对秒以下的内部计数器清零，使时间同步。
3. 从当前地址开始，每次读写完一个字节地址自动加 1。
4. 为了提高数据的可靠性，当写完成后，应将芯片置于写禁止状态。
5. 有关写实时时间数据的位数的特别要求请参见（4.2.8 的注 2）。

（4）数据传输的读模式

1. 与写模式的前两步一样；
2. 重新发出开始命令以改变两线接口数据传输方向；
3. 再送 7 位器件地址（0110010），第 8 位送入读命令（“1”），第 9 位是 SD8830 的响应位（ACK），SD8830 进入读状态；
4. 开始读数据，每读完 1 个字节的数据之后，CPU 都要送出 1 位的响应信号（ACK 低电平）才能读下 1 字节的数据；如果想要结束读数据过程，则 CPU 要送出 1 位的响应信号（ACK 高电平），ACK_后送出停止命令即可。

SD8830 读数据方法一示例（从 17H~19H 地址读取数据）：



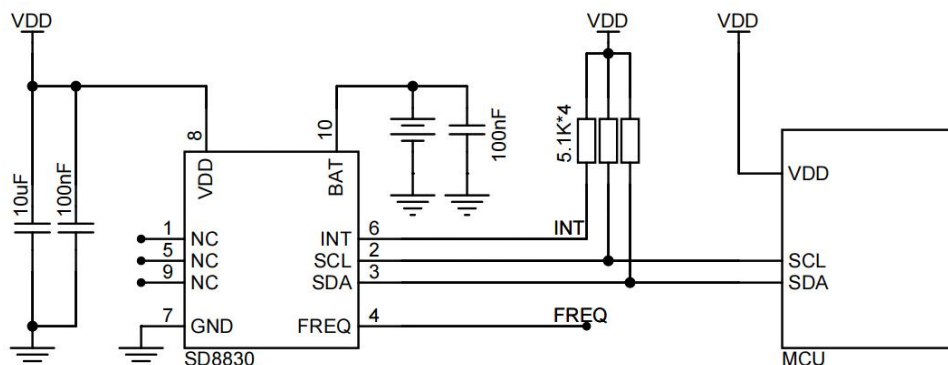
（5）SD8830 在特殊条件下的数据传输

为了保证读写数据的有效性，SD8830 的两线通信开始到结束仅在此 0.5 秒之内，如此可避免总线挂死的现象。

因此在 SD8830 中，IIC 会在第一个开始信号（START）到来的 0.5 秒之后自动终止本次通信。所以，要注意：从开始信号进行读/写数据，直到停止信号，读写/操作过程必须在 0.5 秒之内完成。

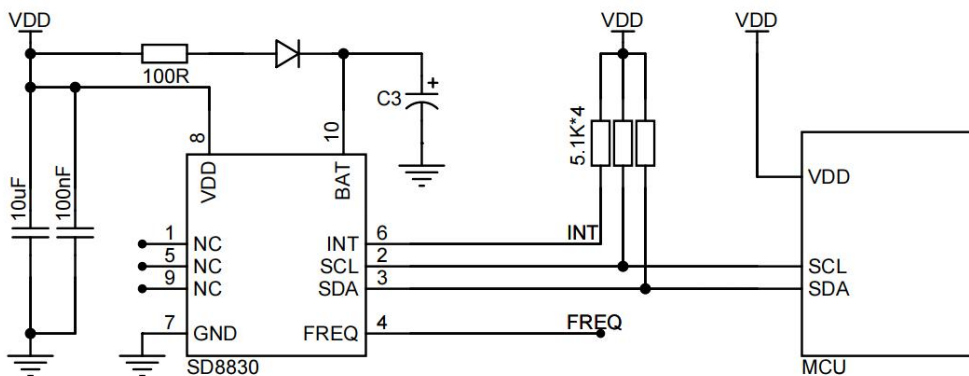
6. 应用参考电路

(1) 充电电池或者一次性电池参考电路



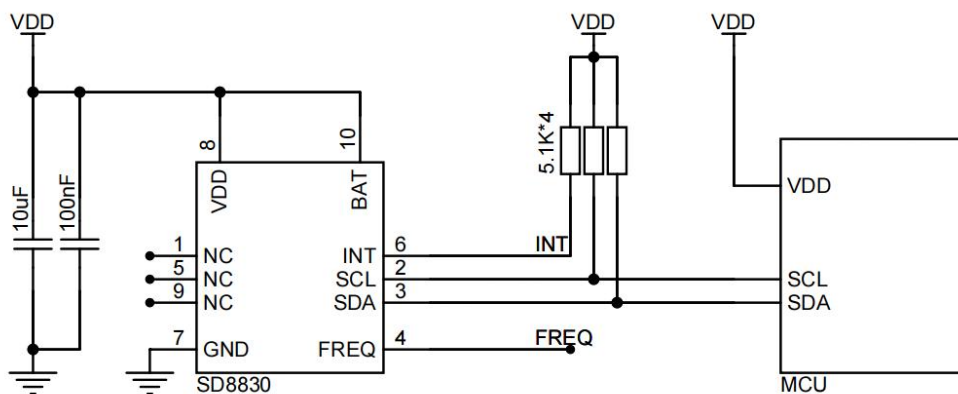
注：电池可接充电电池/一次性电池，INT 引脚不用对应的上拉电阻可不接，引脚悬空。

(2) 法拉电容参考电路



注：C3 为法拉电容，INT 引脚不用对应的上拉电阻可不接，引脚悬空

(3) 参考电路



注：BAT 不用应和 VDD 短路，INT 引脚不用对应的上拉电阻可不接，引脚悬空。

7. PCB 排版

SD8830 在排 PCB 时要注意:在 SD8830 的背面不要排布大电流、强干扰线路;SCL、SDA 线分别与 MCU 用于 IIC 通讯的 I/O 口之间不要串联超过 100 欧的电阻。

8. 极限参数

V_{BAT}、V_{DD}、SCL、SDA、FREQ、INT 引脚上的电压（相对于地）…………—0.5V 至 7.0V

贮存温度…………… —55℃至+125℃

引线温度（焊接，10 秒）…………… 260℃

注：强度超出所列的极限参数可能导致器件的永久性损坏。这些仅仅是极限参数，并不意味着在极限条件下或在任何其它超出推荐工作条件所示参数的情况下器件能有效地工作。延长在极限参数条件上的工作时间会影响器件的可靠性。

因内置晶振的固有特性，用户使用过程中 RTC 存在晶振老化、频率偏移的现象，高温焊接会加速内置晶振的负向老化过程。

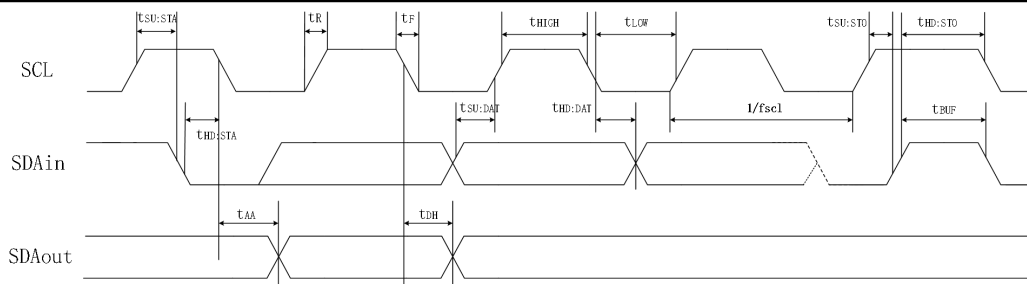
9. 直流特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位	备注
V _{DD}	电源电压		1.8		5.5	V	
V _{IO}	接口电压		1.8		5.5	V	
V _{keep}	计时电压		1.5		5.5	V	
V _{temp}	温度补偿阈值电压			2.4		V	
V _{BAT}	电池供电电压		1.5		5.5	V	
I _{DD1}	电源电流	V _{DD} =5V		1.0	2.0	uA	
		V _{DD} =3V		0.6	1.2	uA	
I _{DD2}	IIC 激活时的电源电流	V _{DD} =5V		40	120	uA	
I _{DD3}	充电使能时的电源电流	V _{DD} =5V		80		uA	
I _{BAT}	电池供电电流	V _{BAT} =3V		0.4		uA	
I _{L1}	SCL 上的输入漏电流			100		nA	
I _{LO}	SDA 上的 I/O 泄漏电流			100		nA	
V _{BATHYS}	V _{BAT} 和 V _{DD} 之间切换的迟滞电压			85		mV	
INT/SDA V _{OL}	输出低电压	V _{DD} =5V, I _{OL} =0.5mA	0.1	0.2	0.3	V	

10. 交流特性

符号	参数	条件	标准模式 (fSCL=100kHz)			快速模式 (fSCL=400kHz)			单位
			最小值	典型值	最大值	最小值	典型值	最大值	
f_{SCL}	SCL 频率				100			400	kHz
V_{IL}	SDA 和 SCL 低电平输入电压		-0.3		$0.3 \times V_{DD}$	-0.3		$0.3 \times V_{DD}$	V
V_{IH}	SDA 和 SCL 高电平输入电压		$0.7 \times V_{DD}$		$V_{DD} + 0.3$	$0.7 \times V_{DD}$		$V_{DD} + 0.3$	V
V_{hys}	SDA 和 SCL 施密特触发输入滞后		$0.05 \times V_{DD}$			$0.05 \times V_{DD}$			V
V_{OL}	低电平输出电压	SDA 输出低电平状态下, 吸收 2mA 电流时的电压		0.4			0.4		V
C_{pin}	SDA 和 SCL 引脚电容	$T_A=25^{\circ}C$ $f=1MHz$ $V_{DD}=5V$ $V_{IN}=0V$ $V_{OUT}=0V$			10			10	pF
t_{IN}	SDA 和 SCL 输入端的脉冲宽度抑制时间				100			50	ns
t_{AA}	SCL 下降沿到 SDA 输出数据有效	SCL 下降到 $0.3 \times V_{DD}$, 直到 SDA 不在 $0.3 \times V_{DD}$ 至 $0.7 \times V_{DD}$ 区间。			900			900	ns
t_{BUF}	总线在 STOP 和 START 之间的空闲时间	SDA 在 STOP 条件下上升到 $0.7 \times V_{DD}$, 在开始条件下下降到 $0.7 \times V_{DD}$ 。	4700			1300			ns
t_{LOW}	时钟低电平时间	在 $0.3 \times V_{DD}$ 处测量	4700			1300			ns
t_{HIGH}	时钟高电平时间	在 $0.7 \times V_{DD}$ 处测量	4000			600			ns
$t_{SU:STA}$	IIC 启动信号的建立时间	SCL 上升到 $0.7 \times V_{DD}$ 至 SDA 下降沿到 $0.7 \times V_{DD}$	4700			600			ns
$t_{HD:STA}$	IIC 停止信号的保持时间	在 SDA 下降沿到 $0.3 \times V_{DD}$, SCL 下降沿到 $0.7 \times V_{DD}$	4000			600			ns
$t_{SU:DAT}$	输入数据的建立时间	从 SDA 不在 $0.3 \times V_{DD}$ 至 $0.7 \times V_{DD}$ 范围, 到 SCL 上升沿的 $0.3 \times V_{DD}$	250			100			ns
$t_{HD:DAT}$	输入数据保持时间	SCL 下降沿的 $0.3 \times V_{DD}$, 到 SDA 在 $0.3 \times V_{DD}$ 至 $0.7 \times V_{DD}$ 区间	200			100			ns
$t_{SU:STO}$	停止条件的建立时间	从 SCL 上升沿经过 $0.7 \times V_{DD}$, 到 SDA 上升沿 $0.3 \times V_{DD}$	4000			600			ns
$t_{HD:STO}$	输出条件保持时间	从 SDA 上升沿到 SCL 下降沿。两者均超过 $0.7 \times V_{DD}$	600			600			ns

t_{DH}	数据输出的保持时间	从 SCL 下降沿 $0.7 \times V_{DD}$, 到 SDA $0.3 \times V_{DD}$ 至 $0.7 \times V_{DD}$ 区间	0		0			ns
t_R	SDA 和 SCL 的上升时间	$0.3 \times V_{DD}$ 至 $0.7 \times V_{DD}$ 区间			1000		300	ns
t_F	SDA 和 SCL 的下降时间	$0.3 \times V_{DD}$ 至 $0.7 \times V_{DD}$ 区间			300		300	ns



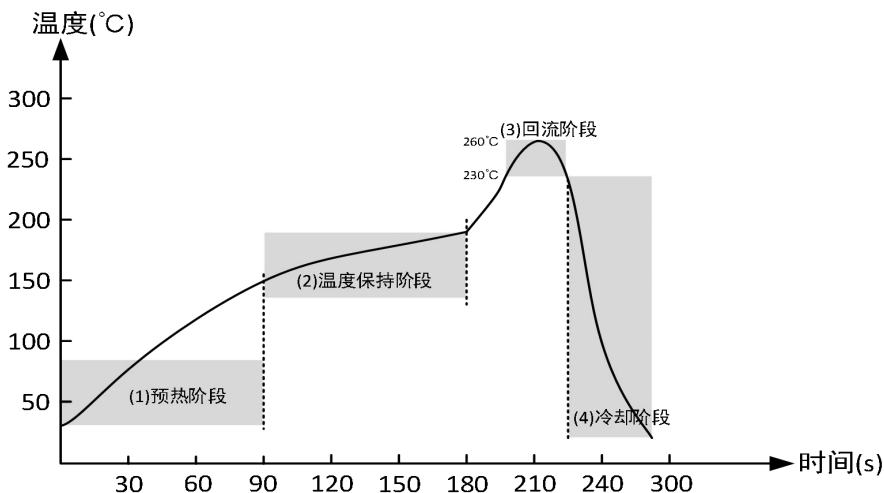
IIC 时序图

11. 频率特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位	备注
$\Delta f/f$	频率精度	$T_a=25^\circ\text{C}$	-5.0		5.0	ppm	出货精度
f/V	频率电压特性	$T_a=25^\circ\text{C}$, $V_{DD}=2.5$ to 5.5V	-1.0		1.0	ppm/V	
t_{STA}	晶振启动时间	$T_a=25^\circ\text{C}$, $V_{DD}=3.3\text{V}$			1.0	s	
f_a	老化率	$T_a=25^\circ\text{C}$, $V_{DD}=3.3\text{V}$	-3.0		3.0	ppm/year	

12. 焊接要求

回流焊温度曲线，包括四个阶段：预热阶段、温度保持阶段、回流阶段和冷却阶段。



预热阶段：慢慢加热芯片和电路板，防止热冲击。温度从室温上升到大约 150°C，时间通常为 60-120 秒。

温度保持阶段：保持温度在 150°C-180°C，这个阶段有助于活化焊膏中的助焊剂，通常持续 60-120 秒。

回流阶段：温度快速升高至峰值 255-265°C，这是焊接的关键阶段，焊膏熔化形成焊点。在 230 摄氏度以上持续约 20-40 秒。

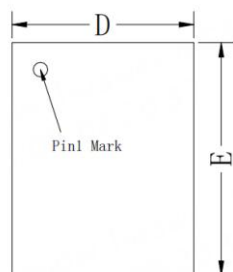
冷却阶段：温度迅速下降到室温，冷却速度一般为 3-4°C/秒，以确保焊点稳定。

13. 芯片顶部字符说明

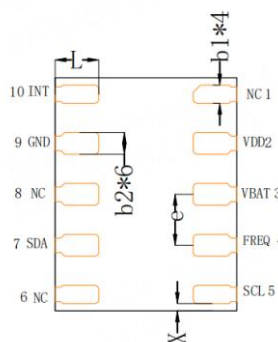
SD8830	产品型号
2308	生产批号：年周号
●	

14. 封装尺寸（单位：毫米）

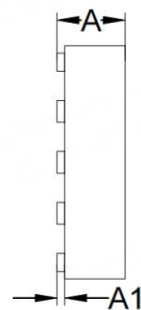
Package Top View



Package Bottom View



Package Side View



符号	尺寸 (mm)		
	最小值	平均值	最大值
A	0.720	0.750	0.780
A1	0.007	0.012	0.017
D	2.400	2.500	2.600
E	3.100	3.200	3.300
e	0.650	0.700	0.750
b1	0.200	0.250	0.300
b2	0.250	0.300	0.350
L	0.550	0.600	0.650
X1	0.050	0.100	0.150

备注：SD8830 为湿敏一级 (MSL1)，真空盘带包装 4000PCS/盘。

■ 编后语

感谢您阅读本资料。由于经验和水平的欠缺，本文难免有错误和遗漏。如果您在使用过程中发现错误或不恰当的地方，请拨打电话：0755-83246178 或请 E-mail: support@whwave.com.cn, 我们将尽快予以答复。

谢谢您的支持与合作！

注：

本资料中的内容如有变化，恕不另行通知。

本资料提供的应用线路及程序仅供参考，本公司不承担由此而引起的任何损失。

由于本公司的产品不断更新和提高,希望您经常与本公司联系，以索取最新资料。

本公司不承担在任何使用过程中引起的侵犯第三方专利和其它权利的责任。

注：本文档受中国版权法保护, 非授权禁止拷贝、复制、引用或传播

(SD 及 WAVE 均为我公司注册商标)

深圳市兴威帆电子技术有限公司