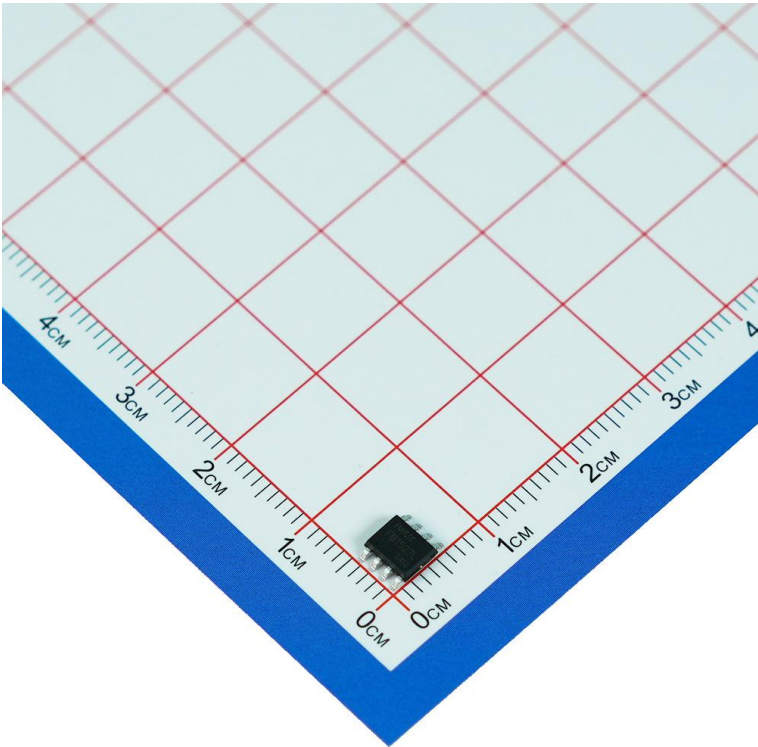




FJ1527 解码芯片规格书

FJ1527 Decoder IC Specification



项目	内容
产品型号	FJ1527
文档版本	V1.6
发布日期	2026-07-15
品牌	FNRF / 蜂鸟无线



目录

FJ1527 Decoder IC Specification	1
1 产品概述	3
2 产品特点	3
3 典型应用	3
4 技术参数	4
5 引脚定义	5
6 对应键值	5
7 模式与用法	6
8 电路	7
9 M5/M5N 串口输出	8
10 M5 串口解析例程	9
11 学习、清码与急停	11
12 应用连接建议	11
13 电源设计建议	11
14 PCB 与 EMC 建议	11
15 RF 前端与天线说明	11
16 订购与技术支持	12
附录 天线、封装、开发工具、服务、购买	13



1 产品概述

FJ1527 是一款 RF 遥控解码芯片, 用于接收端解码 FB1527 等常用射频编码信号。芯片输入端连接接收模块或接收芯片的 DATA 输出, 可根据型号模式输出 D0-D3 开关量, 或输出串口地址和键值。

FJ1527 适合遥控接收控制板、学习型接收器、MCU 遥控解码接口等应用。它本身不是无线接收模块, 也不包含天线和 RF 接收前端, RF 接收效果由外部接收模块、天线、供电和安装环境共同决定。

2 产品特点

- 支持 FB1527、2262、2240 等常用射频编码格式。
- 支持 M1 翻转、M3 点动、M4 互锁、M5 串口、M5N 串口免对码 5 种模式。
- M5/M5N 模式下, D0/TX 固定输出 9600 bps ASCII 串口数据。
- 最多可学习 80 个遥控器, 掉电后保存学习信息。
- D0-D3 可作为 4 路开关量输出, 便于接入继电器、MCU IO 或控制逻辑。
- SOP-8 封装, 适合小型接收控制板集成。

3 典型应用

- 无线遥控接收控制板
- 遥控开关、灯控、门禁、报警触发
- MCU 读取遥控器地址和键值
- 学习型接收器或解码器

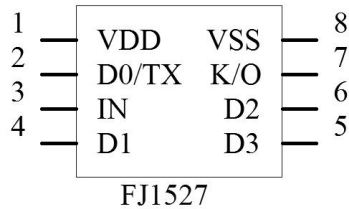


4 技术参数

参数	最小值	典型值	最大值	单位	条件/说明
工作电压	2.6	3.0	5.5	V	VDD 与 VSS 之间
工作电流	-	0.31	-	mA	VDD=3 V
工作电流	-	1.10	-	mA	VDD=5 V
解码格式	-	FB1527	-	-	常用 ASK/OOK 遥控编码
FB1527 CLK 范围	50	-	150	us	FB1527 码宽范围
串口速率	-	9600	-	bps	M5/M5N 模式, 固定不可调
学习数量	-	80	-	个	学习遥控器数量
工作温度	-30	-	80	°C	芯片工作环境温度
封装	-	SOP-8	-	-	表贴封装



5 引脚定义



引脚	功能	说明
K/O	对码按键 / 急停输入	快速双击进入对码模式；单击急停；长按 8 s 清空对码。该脚为分时复用端口。
D0-D3	开关量输出	M1-M4 模式为 4 路输出；M5/M5N 模式下 D0/TX 为串口输出。
IN	数据输入	连接远系列接收模块或 LR680/LR690 等接收芯片 DATA 输出。
VDD	电源正	典型 3.0 V。
VSS	电源负	系统地。

6 对应键值

输出脚	十六进制
D0	0x01
D1	0x02
D2	0x04
D3	0x08

可通过开发助手查看发射端键值:





7 模式与用法

型号	模式	输出行为	适用说明
FJ1527-M1	翻转模式	收到对应按键后输出状态翻转	适合开关保持类控制
FJ1527-M3	点动模式	按键有效时输出有效, 松开后恢复	适合短时触发类控制
FJ1527-M4	互锁模式	D0-D3 同一时间仅一路有效	适合互斥选择类控制
FJ1527-M5N	串口免对码模式	D0/TX 输出串口地址和键值	适合 MCU 直接解析遥控码, 无需对码
FJ1527-M5	串口模式	D0/TX 输出串口地址和键值	适合 MCU 解析已学习遥控器

方案一



方案二

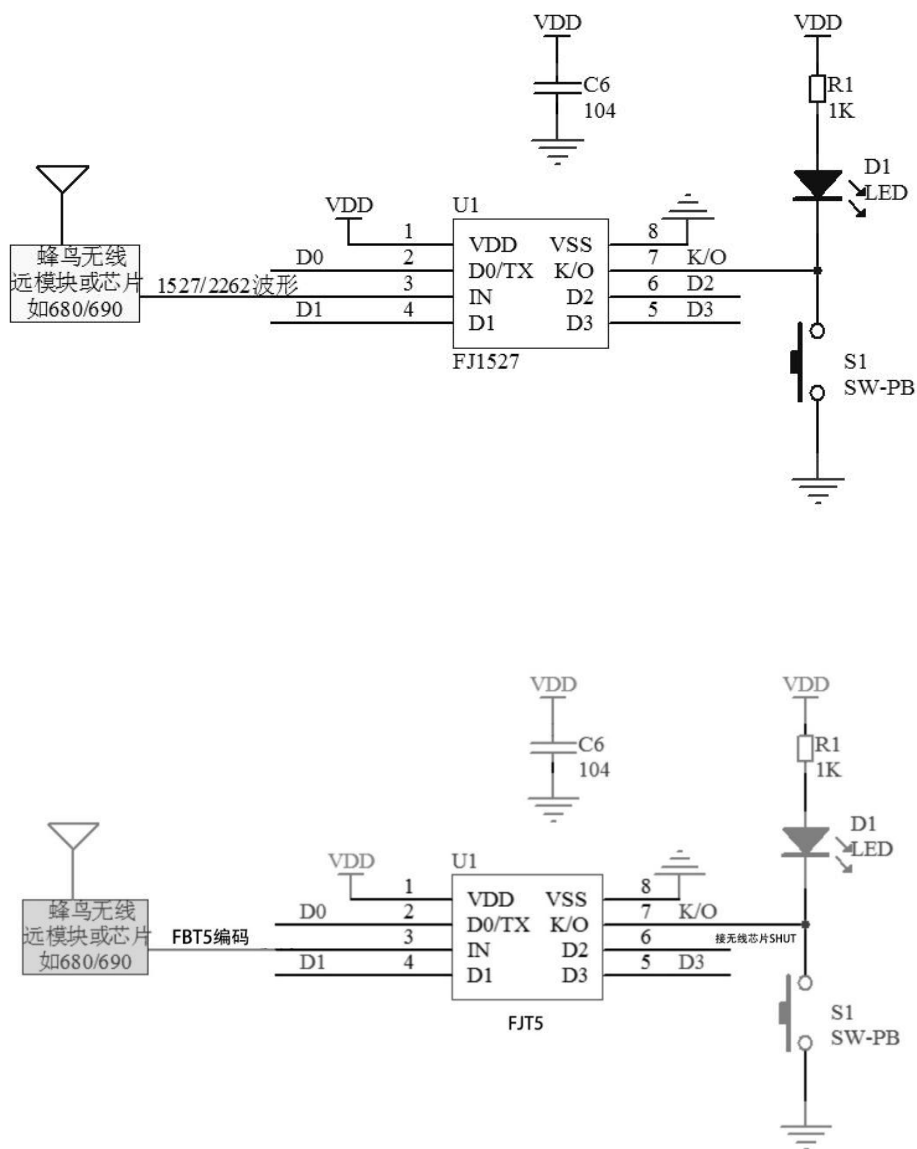


方案三





8 电路



备注1: K/O为分时复用端口, 在此键快速双击进入对码模式 (1秒内完成两次按键), LED会闪烁指示, 每2秒为一个周期, 其闪烁的次数, 为其工作模式, 本芯片共有5种模式可选, 用不同后缀表示。单击此按键为紧急停止, D0-D3全部输出为低电平(串口M5/N模式除外)。长按此键8秒以上则清空所有对码。

备注2: 发射端编码芯片用FBT5 (对应模块为“微-T5A”) 时, 接收要用FJT5解码芯片



备注3: 本芯片用于开关类产品控制时, 建议选M1-M4, 在配合MCU使用时, 建议选M5/M5N, K/O脚为分时复用, 此脚位波形高低可能不断变化.

9 M5/M5N 串口输出

M5/M5N 模式下, 芯片通过 D0/TX 输出 9600 bps 串口数据, 输出内容为 ASCII 明文. 串口输出包含固定帧头、地址码、键值、校验值和回车换行。

字段	示例	说明
帧头	LC:	固定 ASCII 帧头
地址码	DAB10	FB1527 20 bit 地址编码
键值	8	FB1527 按键值
校验	93	低 8 位累加校验
结束符	\r\n	回车换行

示例串口帧:

```
LC:DAB10893\r\n
```

该帧中, **DAB10** 为地址码, **8** 为键值, **93** 为校验值。校验计算为地址和键值对应字节的低 8 位累加, 例如 $0xDA + 0xB1 + 0x08 = 0x193$, 取低 8 位得到 **0x93**。



10 M5 串口解析例程

以下例程用于 MCU 解析 FJ1527-M5/M5N 的 ASCII 串口输出。例程只处理 LC: 帧头、5 位地址、1 位键值、2 位校验和 `\r\n` 结束符, 实际工程中可放入 UART 接收超时或行缓冲回调中调用。

```
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>
#include <stddef.h>

typedef struct {
    uint32_t address; // 20 bit 地址码, 例如 DAB10
    uint8_t key;      // 按键值, 例如 0x08
} FJ1527_Code;

static int hex_to_u4(char c)
{
    if (c >= '0' && c <= '9') {
        return c - '0';
    }
    if (c >= 'A' && c <= 'F') {
        return c - 'A' + 10;
    }
    if (c >= 'a' && c <= 'f') {
        return c - 'a' + 10;
    }
    return -1;
}

bool FJ1527_ParseM5Frame(const char *frame, size_t len, FJ1527_Code *out)
{
    uint32_t address = 0;
    uint8_t key = 0;
    uint8_t checksum_rx = 0;
    // 固定帧长: LC: + 5 位地址 + 1 位键值 + 2 位校验 + \r\n
    if (frame == NULL || out == NULL || len < 13) {
        return false;
    }
    // 检查固定帧头, 避免把其他串口数据误判为遥控码。
    if (frame[0] != 'L' || frame[1] != 'C' || frame[2] != ':') {
        return false;
    }
    // 检查结束符, 确认已经收到完整一帧。
```



```
if (frame[11] != '\r' || frame[12] != '\n') {
    return false;
}
// 解析 5 位十六进制地址码, 共 20 bit。
for (size_t i = 0; i < 5; i++) {
    int v = hex_to_u4(frame[3 + i]);
    if (v < 0) {
        return false;
    }
    address = (address << 4) | (uint32_t)v;
}
// 解析 1 位键值。D0/D1/D2/D3 常见键值为 1/2/4/8。
int key_nibble = hex_to_u4(frame[8]);
if (key_nibble < 0) {
    return false;
}
key = (uint8_t)key_nibble;
// 解析 2 位校验值。
int chk_hi = hex_to_u4(frame[9]);
int chk_lo = hex_to_u4(frame[10]);
if (chk_hi < 0 || chk_lo < 0) {
    return false;
}
checksum_rx = (uint8_t)((chk_hi << 4) | chk_lo);
// 校验规则: 地址高字节 + 地址低字节 + 键值, 取低 8 位。
uint8_t checksum_calc = (uint8_t)((((address >> 12) & 0xFF)
    + ((address >> 4) & 0xFF)
    + key);
if (checksum_calc != checksum_rx) {
    return false;
}
out->address = address;
out->key = key;
return true;
}
```



11 学习、清码与急停

操作	条件	结果
进入对码	1 秒内快速双击 K/O 对地按键	指示灯闪烁, 进入学习状态 如果要用 MCU 实现对码, 可模拟人的动作, 第一次按键释放后, 在 500ms 内再次检测到按键按下, 正常来计, 100ms 低电平+100ms 高+100ms 低后变高
学习遥控	对码状态下触发发射端任意键	指示灯约亮 1 秒, 对码成功后退出
急停	工作状态下单击 K/O	D0-D3 全部变为低电平, M5/M5N 串口模式除外
清空学习	长按 K/O 约 8 秒以上	清空已学习遥控器信息

12 应用连接建议

- IN 接收端应连接接收模块或接收芯片的 DATA 输出, 信号地需与 FJ1527 共地。
- D0-D3 直接驱动后级逻辑时, 应确认后级输入电平、上拉/下拉和负载能力。
- M5/M5N 串口接入 MCU 时, D0/TX 接 MCU RXD, 串口速率固定 9600 bps。
- K/O 为按键和指示复用端口, 外围电路应按对码、清码和指示功能预留。

13 电源设计建议

- VDD 近端放置 0.1 uF 去耦电容, 控制板负载较多时可增加适当容量的储能电容。
- 接收模块、FJ1527 和 MCU 应保持稳定共地, 避免继电器、电机等负载电流经过芯片信号地回路。
- 若使用电池供电, 应在最低电压和按键触发状态下验证 VDD 是否仍满足芯片工作范围。

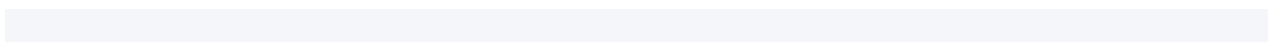
14 PCB 与 EMC 建议

- IN、D0-D3 和 K/O 走线应短直, 避免与继电器线圈、电机线、DC-DC 电感和大电流走线平行。
- 对外连接按键、线束或长导线时, 可结合整机 ESD 要求增加限流、电阻、电容或防护器件。
- 接收模块 DATA 到 IN 的走线应远离强干扰源, 必要时在接收模块附近完成滤波和地回流优化。



15 RF 前端与天线说明

FJ1527 不直接连接天线, RF 接收由外部接收模块或接收芯片完成。整机通信距离主要受接收前端灵敏度、天线匹配、供电噪声、外壳结构和现场干扰影响。设计时应先保证接收模块和天线工作正常, 再核对 FJ1527 的解码、输出和串口解析。





封装/符号推荐使用立创 EDA (www.lceda.cn)

直接搜索“蜂鸟无线”或“产品型号”即可找到

元件库

搜索引擎: 立创EDA 立创商城 微-R5

类型: 符号 封装 仿真符号 原理图模块 PCB模块 3D模型

库别: 立创商城(999+) 嘉立创贴片(999+) 系统库(0) 用户贡献(528)

标题(零件名称)	封装	所有者
微-R5	微-R5	jeckeehy
AT89C2051	DIP-20_W7.62MM	denglj
STM32L15xCx	LQFP48	zqn_team
STC8F2K08S2_SOP16_JX copy	NSOP16_150MIL_JX	lianxi117
GD32F150G8U6_JX	QFN28_4X4X04P_JX	The L
EM88F758NSO20	SOP-20_L12.8-W7.5-P1.27-LS10.4-BL	mickeyye
MA803AT	TSSOP-20_L6.5-W4.4-P0.65-LS6.4-BL	_依如画
STM32F103C8T6	LQFP48	toumingyu
STM32F103C8T6.1		
STM32F103C8T6.2		
STM32F103VET6_JX COPY	LQFP100_14X14X05P_JX	Mr.Zheng
STM32F103VET6_JX COPY.1.1		
STM32F103VET6_JX COPY.1.2		

立创EDA > 符号 > 用户贡献 > 微-R5

编辑 放置 更多 取消