



XTM4289

单通道直流马达驱动

规格书

芯天下技术股份有限公司

XTX Technology Inc.

Tel: (+86 755) 28229862

Fax: (+86 755) 28229847

Web Site: <http://www.xtxtech.com/>

Technical Contact: pmic@xtxtech.com

* Information furnished is believed to be accurate and reliable. However, XTX Technology Inc. assumes no responsibility for the consequences of use of such information or for any infringement of patents or other rights of third parties which may result from its use. No license is granted by implication or otherwise under any patent rights of XTX Technology Inc. Specifications mentioned in this publication are subjected to change without notice. This publication supersedes and replaces all information previously supplied. XTX Technology Inc. products are not authorized for use as critical components in life support devices or systems without express written approval of XTX Technology Inc. The XTX logo is a registered trademark of XTX Technology Inc. All other names are the property of their respective own.

18V 单通道直流马达驱动芯片

产品概述

XTM4289 是为摄像机、智能门锁、玩具等低压类或者电池供电的运动控制类应用提供的一个全集成的电机驱动器解决方案。此器件能够驱动一个直流有刷电机或者螺线管等感性负载，输出驱动由 NLD MOS 驱动管组成，集成了电机正转/反转/停止/刹车四个功能。

XTM4289 支持最高工作电压为 18V，持续电流 1.3A，峰值电流 2.2A。同时集成了过温保护、欠压闭锁以及过流保护等保护功能。

XTM4289 具有 PWM (IN1/IN2) 输入接口，支持与行业标准器件兼容。

产品特征

- 工作电压范围：3.7V-18V
- 持续工作电流 1.3A，峰值 2.2A
- 待机电流：0.3uA typ.
- $R_{DS(ON)}$ 导通阻抗：0.57Ω
- 低功耗睡眠模式
- 集成欠压保护
- 集成过热保护
- 集成过流保护
- 封装：SOP8

典型应用

- 水气表阀门
- 摄像机
- 机器人
- 智能锁
- 电动玩具

18V 单通道直流马达驱动芯片

典型应用电路

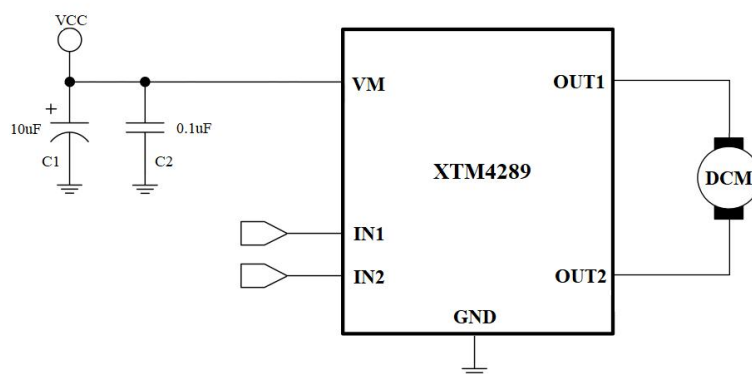
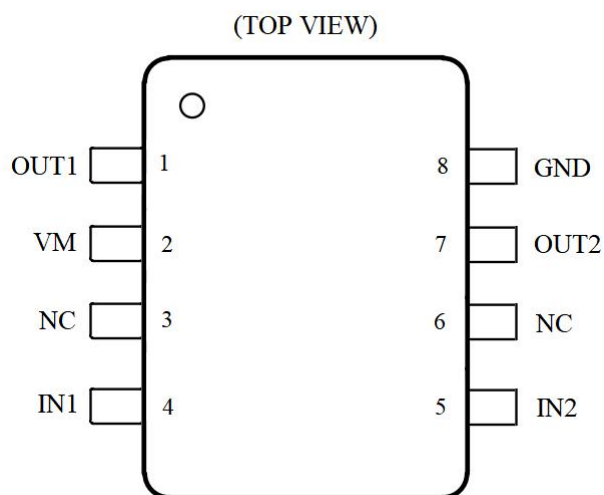


图 1. 典型应用电路

18V 单通道直流马达驱动芯片

封装引脚定义



NO.	NAME	TYPE	DESCRIPTION
1	OUT1	O	全桥输出 1
2	VM	P	电源输入脚
3	NC	NC	悬空
4	IN1	I	逻辑输入 1
5	IN2	I	逻辑输入 2
6	NC	NC	悬空
7	OUT2	O	全桥输出 2
8	GND	G	地

18V 单通道直流马达驱动芯片

订购信息

产品型号	封装形式	包装数量	工作温度
XTM4289AS8CT	SOP8	3000/盘	-40°C~85°C

绝对最大额定值

参数		最小值	最大值	单位
电源电压	V_M	-0.3	20.0	V
输出电流峰值	I_{PEAK}	0	2.2	A
逻辑输入电压	$V_{IN1/IN2}$	-0.3	5.5	V
静电保护 (HBM)	ESD	2000	-	V
工作温度	T_{OPR}	-40	85	°C
存储温度	T_{stg}	-65	150	°C
结温	T_j		150	°C
引脚焊接温度 (10s)			260	°C

推荐工作条件 (无其他说明, $T_a=25^{\circ}\text{C}$)

参数		最小值	最大值	单位
电源电压	V_M	3.7	18	V
逻辑输入电压	$V_{IN1/IN2}$	0	5	V
正反转输出电流	I_{OUT}	0	1.3	A

18V 单通道直流马达驱动芯片

电特性参数 (如无其他说明, $V_M=12V$, $T_a=25^{\circ}C$)

Symbol	Parameter	Test Conditions	Min	Typ	Max	Unit
电源参数						
V _M	工作电压		3.7		18	V
I _M	工作电流	IN1=IN2=L, no load			1	uA
		IN1=H and IN2=L or IN1=L and IN2=H or IN1=IN2=H, no load		0.5	0.8	mA
逻辑输入参数						
V _{INH}	输入高电平		1.5		5.5	V
V _{INL}	输入低电平				0.6	V
I _{INH}	高电平输入电流	V _{IN1/2} =3.3V	20		50	uA
I _{INL}	低电平输入电流	V _{IN1/2} =0V		0		μA
R _{IN}	内部下拉电阻			100		KΩ
保护功能						
TSD	过温保护			160		℃
ΔTSD	过温迟滞			20		℃
UVLO	欠压保护			3		V
ΔUVLO	欠压迟滞			100		mV
OCP	过流保护			2.2		A
H-Bridge FETs 参数						
R _{ds(on)}	输出导通阻抗	I _{LOAD} =0.5A, HS+LS		0.57	0.75	Ω
时序要求						
t ₁	启动时间				350	ns
t ₂	关断时间				350	ns
t ₃	输入高到输出高延迟				350	ns
t ₄	输入低到输出低延迟				350	ns
t ₅	输出上升沿		10		200	ns
t ₆	输出下降沿		10		200	ns
DT	死区时间			300		ns

18V 单通道直流马达驱动芯片

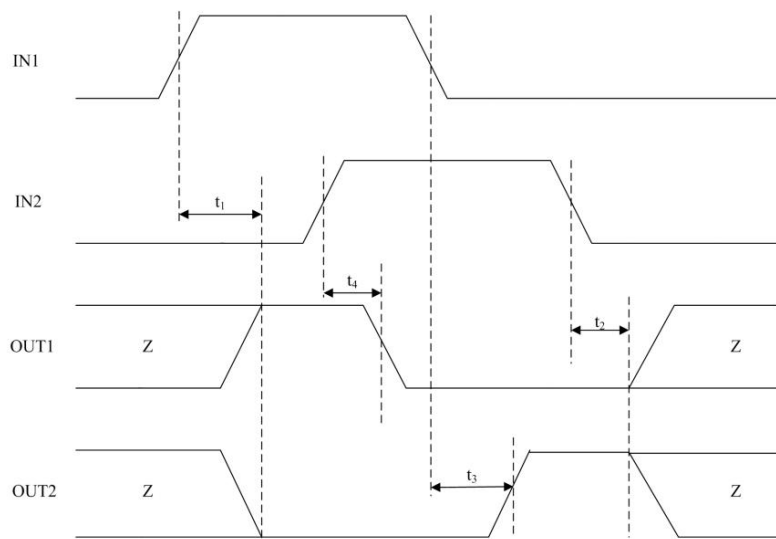


图 2. 输入输出时间参数

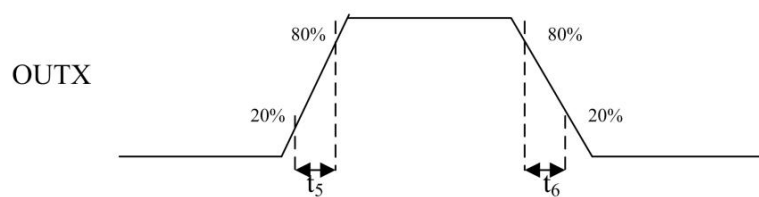


图 3. 输出时间参数

18V 单通道直流马达驱动芯片

功能框图

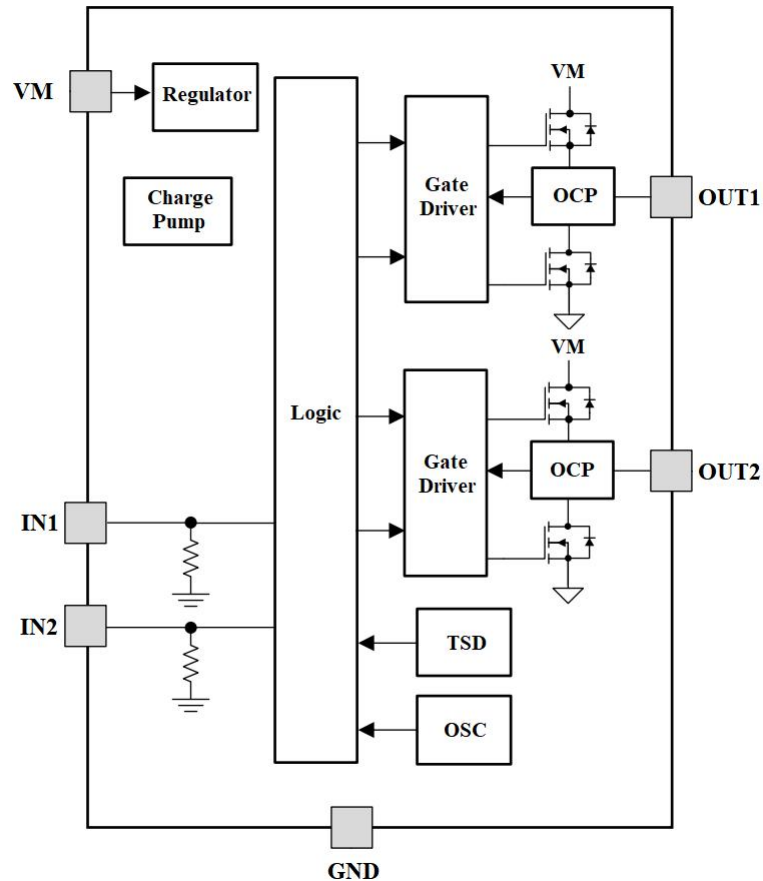


图 4. 内部功能模块示意图

输入/输出逻辑表

XTM4289 由 PWM 输入接口控制，也被称作 IN/IN 模式，其控制真值表如下：

IN1	IN2	OUT1	OUT2	状态
L	L	High-Z	High-Z	待机
H	L	H	L	正转
L	H	L	H	反转
H	H	L	L	刹车

18V 单通道直流马达驱动芯片

逻辑输入也可以使用 PWM 控制来达到调速功能。当用 PWM 控制一个线圈时，当驱动电流中断，由于电机的电感特性要求电机线圈续流。为了操作让电机线圈续流，H 桥可以工作在两种不同的状态，快衰减或慢衰减。在快衰减模式中，H 桥关断，续流电流流经体二极管；在慢衰减模式中，电机的线圈两端是短路的。当 PWM 控制用于快衰减模式中，PWM 信号控制一个 INx 管脚，而另一个管脚维持低电平；当用于慢衰减中，其中一个管脚维持高电平。

IN1	IN2	功能
PWM	0	正转，快衰减
1	PWM	正转，慢衰减
0	PWM	反转，快衰减
PWM	1	反转，慢衰减

下图显示了在不同驱动和衰减模式下的电流路径。

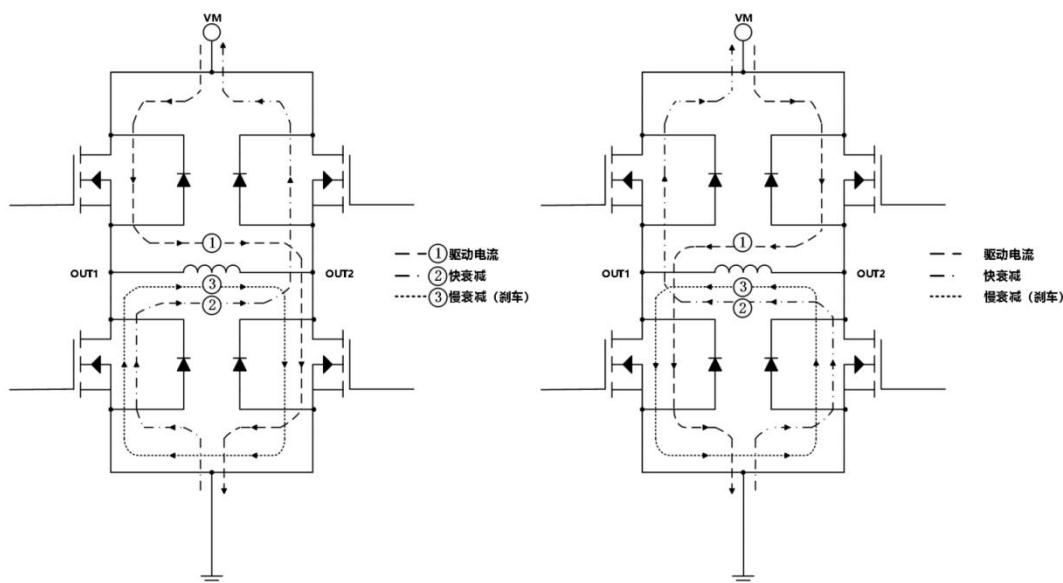


图 5. 驱动与衰减模式

18V 单通道直流马达驱动芯片

应用说明

推荐 PWM 工作模式如下图所示：

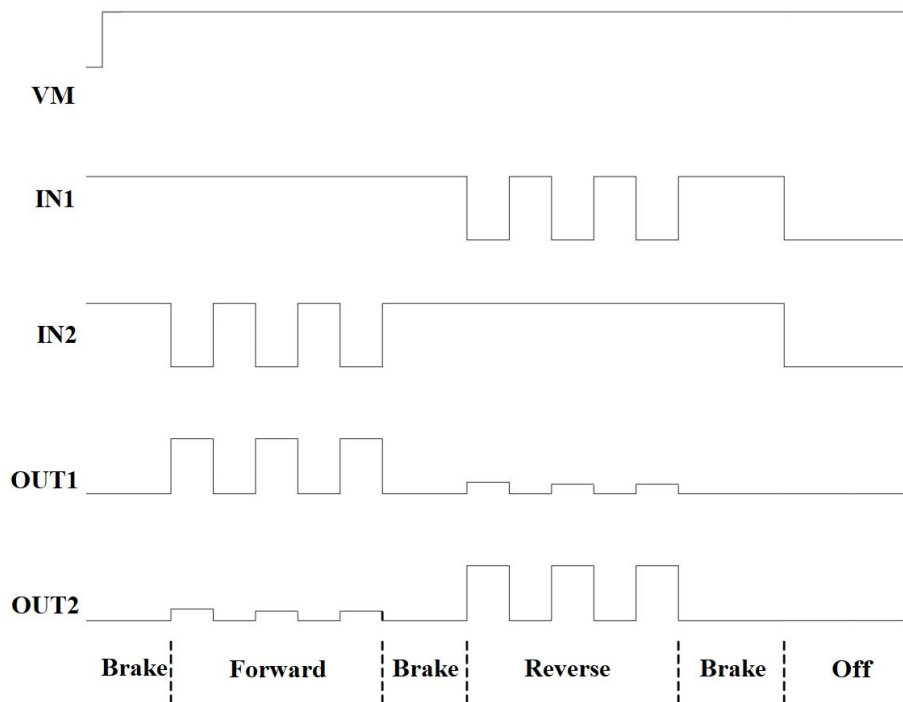


图 6. PWM 工作模式波形图

当输入信号 $IN1=H$ ， $IN2$ 为 PWM 或者 $IN1$ 为 PWM， $IN2=H$ 信号时，马达的转动速度将受到 PWM 信号占空比的控制。在这个模式下，马达驱动电路输出在导通和刹车模式之间，在刹车模式下马达存储的能量通过低边的 NMOS 管快速释放。

注意：由于工作状态中存在刹车状态，马达能量能快速释放，马达的转速能通过 PWM 信号的占空比精确控制，但必须注意如果 PWM 信号频率过低会导致马达因进入刹车模式而出现无法连续平滑转动的现象。为减小电机噪音，建议 PWM 信号频率大于 10KHz，小于 50KHz。

18V 单通道直流马达驱动芯片

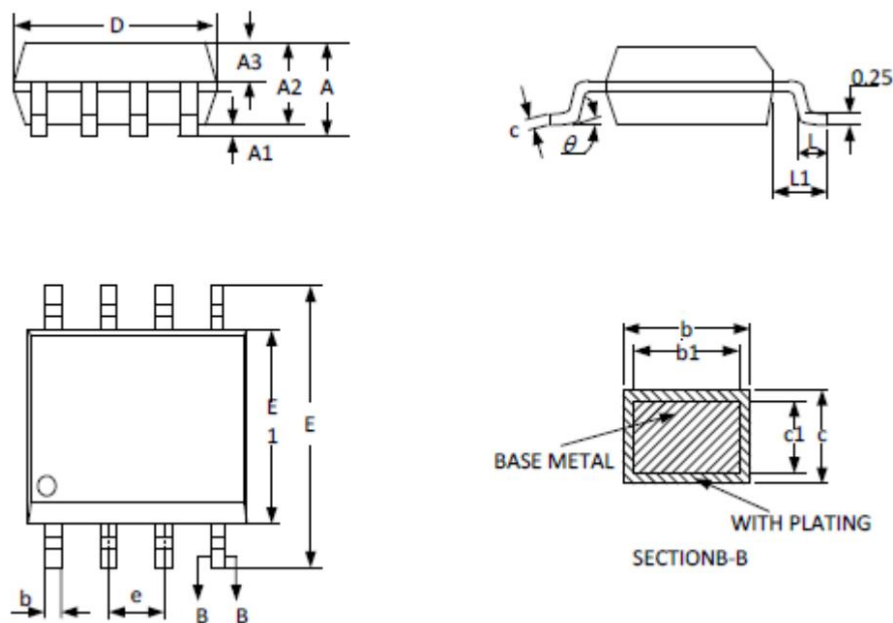
应用电路注意事项

- 1、在任何环境下都不能超过芯片的绝对参数
- 2、请勿将两个输出直接短接或者电源、地直接短接，此种情况造成的峰值电流过大会烧毁 IC
- 3、马达在堵转的时候如果超过 IC 设计的峰值电流，也会造成 IC 损坏
- 4、VM 的旁路电容应尽可能的靠近芯片 VM 管脚
- 5、连接马达的地线在版图布局中需要隔离

18V 单通道直流马达驱动芯片

封装外形图

SOP8



Symbol	Dimensions In Millimeters		
	Min	Nom	Max
A	-	-	1.77
A1	0.08	0.18	0.28
A2	1.20	1.40	1.60
A3	0.55	0.65	0.75
b	0.39	-	0.48
b1	0.38	0.41	0.43
c	0.21	-	0.26
c1	0.19	0.20	0.21
e	1.27BSC		
D	4.70	4.90	5.10
E	5.80	6.00	6.20
E1	3.70	3.90	4.10
L	0.50	0.65	0.80
L1	1.05BSC		
θ	0	-	8°

18V 单通道直流马达驱动芯片

版本变更记录

版本号	时间	描述
Rev 0.0	2023/08	XTM4289 数据手册初稿