

HJSIP®

HJ-180IMH-10_硬件设计手册

基于 Nordic NRF52810

超小芯片级(5.5x5x1.3mm)超低功耗蓝牙 5.4 模组

版本：V2.7

日期：2026/09/10

版本:	V2.7
日期:	2026/09/10
状态:	已发布

前言

感谢使用 HJSIP 提供的蓝牙模组。HJ-180IMH-10 系列标准蓝牙模组，是一款基于 Nordic NRF52810 的高性能物联网蓝牙收发器。模组采用 LGA24 封装，支持外接天线和内置天线。产品还具有功耗低、体积小、抗干扰能力强等特点，适用于多种应用场景。此模组主要用于数据通讯，本公司不承担由于用户不正当操作造成的财产损失或者人身伤害责任。请用户按照手册中的技术规格和参考设计开发相应的产品。同时注意使用移动产品应该关注的一般安全事项。

在未声明之前，本公司有权根据技术发展的需要对本手册内容进行修改。

版权声明

本手册版权属于 HJSIP，任何人未经我公司书面同意复制、引用或者修改本手册都将承担法律责任。

目录

版本历史	4
适用模组选型	5
1 绪论	6
2 产品综述	6
2.1 关键特性	6
2.2 应用场景	7
2.3 功能框图	7
2.4 引脚分布图	7
2.5 引脚描述表	7
3 射频特性	9
3.1 天线接口和工作频段	9
3.2 天线应用参考说明	9
3.3 BLE 射频性能	10
4 电气性能可靠性	11
4.1 最大耐受值	11
4.2 直流特性	11
5 用户自行开发程序参考设计	12
5.1 利用内部 32.768KHZ 低频时钟	12
5.2 利用外部 32.768KHZ 低频时钟	12
5.3 外部接入 PA/LNA 功率扩展	13
6 硬件设计注意事项	14
7 机械尺寸	15
8 贴片生产	15
8.1 生产指南	15
8.2 超声波焊接注意事项	16
8.3 回流焊作业指导	16
8.4 湿敏特性	17
9 包装	17
9.1 包装方式	17
9.2 标签信息	18

联系方式

唐山宏佳电子科技有限公司

地址:河北省唐山市路南区女织寨镇正泰里春晓 b46 商铺 4 幢 1 单元 203 号(春晓 1 期 204 栋对面 6 层楼)

技术支持: liyinfei@tshjdz.com 或 liujiahang@tshjdz.com

版本历史

版本	日期	变更描述	修订人	审核人
V1.0	2019/05/01	初始版本	ZDY	LMY
V1.21	2019/05/22	增加串口透传功能引脚的说明定义	ZDY	LMY
V1.3	2019/06/24	部分名词语句更新	ZDY	LMY
	2019/06/27	更新一些特性参数	ZDY	LMY
V1.62	2019/07/05	部分参数更新	ZDY	LMY
V1.63	2019/07/06	更新引脚定义以及部分参数	ZDY	LMY
V1.68	2019/07/06	回流焊焊接“要求”改成“建议”	ZDY	LMY
V1.70	2019/07/10	更新引脚定义	ZDY	LMY
V1.71	2019/07/13	更新引脚定义	ZDY	LMY
V1.72	2019/07/19	更新外置天线的传输距离	ZDY	LMY
V1.8	2019/07/27	更新引脚定义，关于 P0.16 和 P0.20 引脚	ZDY	LMY
V1.9	2019/09/04	更新引脚定义，关于 P0.01 引脚	LMY	LJH
V2.0	2023/02/16	格式调整	FJW	LMY
V2.1	2023/02/21	更新特性参数，“板载天线”改成“内置天线”，增加外接天线部分设计参考，增加用户自行开发代码和说明，增加硬件注意事项	FJW	LMY
V2.2	2023/08/29	模组名称变更为“HJ-180IMH-10”	FJW	LMY
V2.3	2025/01/22	1) 统一手册格式； 2) 更新 8.2 标签信息； 3) 调整 BLE 标准由 5.1 到 5.4.	WYW	LMY
V2.5	2025/04/30	1) 使用内部天线时也须加 PI 电路详见 5.2.1； 2) 使用外部 PCB 天线时需发 PCBA 板到我司进行 PI 电路匹配，详见 5.2.2； 3) 增加核心芯片说明； 4) 外部复位低电平持续时间由 10ms 改为 1s； 5) 表 2-1：外接天线连接距离由 40-80m 调整为 30-120m； 6) 表 2-2：RST 引脚增加备注说明，须连接 I/O，不连时加 1K 强上拉； 7) 表 2-2：P11、P12、P13、P14 改为通用输入输出口，P15 和 P16 仅保留 PA 和 LNA 控制功能。	WYW	LMY
V2.6	2026/06/29	增加联系方式	WYW	LMY
V2.7	2026/09/10	表 2-2：P0.18 由通用 I/O 改为串口流控 RTS	WYW	LMY

适用模组选型

序号	模组型号	类型	描述
1	HJ-180IMH-10_LUH	高速主从一体 OTA	该版本支持标准串口透传固件的所有功能，在此基础上使用我司的主从机，通信速率有所提升，适合大数据量传输的方案。
2	HJ-180IMH-10_5C	5 从机 OTA	该版本与标准串口透传固件类似，支持最多连接 5 个从机，通信互不影响。
3	HJ-180IMH-10_LHFC	超高速从机 OTA	该版本与标准串口透传固件类似，支持超高速率数据透传。与我司配套的蓝牙主机通信速率最高可达 90KBytes/s,与大部分蓝牙版本 BLE4.2 以上的安卓手机能够达到>50K Bytes/s 的速率，与 IOS 手机可以达到>30K Bytes/s 的速率。

1 绪论

HJ-180IMH-10 系列标准蓝牙模组，是一款基于 Nordic NRF52810 的高性能物联网蓝牙收发器。模组采用 LGA24 封装，支持内置天线和外接天线。产品还具有功耗低、体积小、抗干扰能力强等特点，适用于多种应用场景。



图 1.1：HJ-180IMH-10 正面图

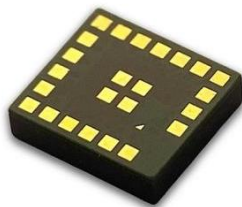


图 1.2：HJ-180IMH-10 底面图

2 产品综述

2.1 关键特性

表 2-1：HJ-180IMH-10 关键特性

特性	说明
功能	- 支持 BLE 5.4、嵌入低功耗蓝牙协议栈和 GATT 服务 - 支持 BLE 主从一体 - 支持 OTA 固件升级 - 支持高速一主一从，主从同时工作，互不影响 - 5 从机版本，可同时被外部 5 个手机或主机进行被动连接，同时工作 - 超高速从机版本 - 支持数据透传，或提供无程序模组供客户自行开发固件
工作电压	1.7~3.6VDC
工作频段	2.402~2.480GHz (2.4GHz ISM Band)
最大发射功率	+4dBm
发射峰值电流	4.6mA@0dBm
接收峰值电流	4.6mA
接收灵敏度	-96dBm
低功耗	- 休眠电流 <2μA - 1 秒间隔广播电流 12.2μA (0dBm) 或 15.5μA (+4dBm) - 2 秒间隔广播电流 6.5μA
GPIO 口	17 个 (Max)

模组尺寸	5.5mm*5mm*1.3mm（L*W*H，含内置天线）
封装形式	LGA24
重量	0.1g
工作及存储温度	-40 ~ +85℃
传输距离	内置天线：开阔地 5~10m；外接天线：30-120m
产品认证	BQB FCC CE SRRC ROHS REACH 等

2.2 应用场景

- 2.4GHz 低功耗蓝牙系统；
- 智能家居、无线遥控；
- 运动、医疗保健等消费类电子产品；
- 工业监控；
- 智能交通等。

2.3 功能框图

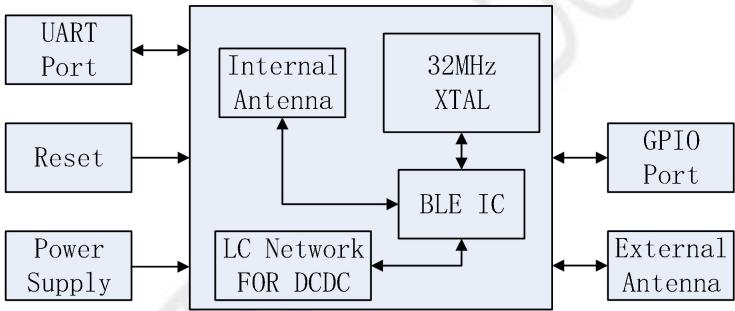


图 2.1：HJ-180IMH-10 功能框图

2.4 引脚分布图

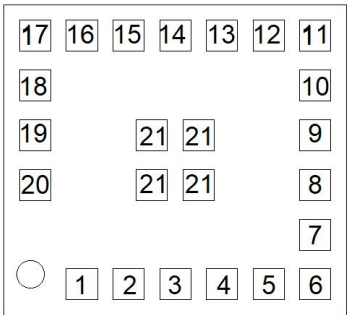


图 2.2：HJ-180IMH-10 引脚分布图

2.5 引脚描述表

表 2-2: HJ-180IMH-10 引脚描述表

PIN	名称	类型	描述	透传模组功能
1	SWDCLK	INPUT	烧写调试接口时钟	/
2	P0.17	IO	通用输入输出口	主机连接状态指示引脚 (当输出为高电平时, 模组已经成功连接外部从机; 当输出为低电平时, 模组断开外部从机连接。)
3	P0.14	IO	通用输入输出口	串口收到的数据的发送路径选择引脚 当模组已经连接到从机, 当输入高电平时, 模组从串口接收到的数据发送到已连接的从机; 当输入低电平或者悬空, 模组从串口接收到的数据发送到连接模组的主机或者手机 APP。 当模组没有连接外部从机, 那该引脚不管什么电平, 数据都会发送到连接模组的主机或者手机 APP。
4	P0.12	IO	通用输入输出口	蓝牙模块的串口 TX 引脚 (透传模式下, 该引脚为串口的 TX 引脚, 与 MCU 的 RX 连接)
5	P0.08	IO	通用输入输出口	蓝牙模块的串口 RX 引脚 (透传模式下, 该引脚为串口的 RX 引脚, 与 MCU 的 TX 连接)
6	P0.11	IO	通用输入输出口	从机连接状态指示引脚 (当输出为高电平时, 模组作为从机已经成功被主机连接; 当输出为低电平时, 模组作为从机已经被主机断开连接。)
7	VCC_IN	POWER	DC1.7V ~ 3.6V	/
8	P0.05/ AIN3	IO/AI	通用输入输出口 /模拟输入 3	APP 接收数据指示引脚 当模组收到手机 APP 或者连接本模组的外部设备发送过来的数据时, BLE 模组需要将数据通过模组的串口 TX 引脚发出去。无论模组作为主机还是从机, 该引脚被拉高 T1 (ms) (T1 可以设置, 范围为 1~255ms)之后才会将数据通过模组的串口 TX 引脚发出, 数据发送完毕后才能拉低。平时该引脚保持低电平代表空闲。此引脚用来作为长连接低功耗设备的唤醒标志。
9	P0.01/ XL2	IO /LF_X0 P	通用输入输出口 /外部 32.768KHZ 晶体输入	串口接收使能引脚(可设置, 默认低电平有效) 当设置低电平有效时: P0.01=0, 模组的串口接收功能使能, 此时模组全速工作, 可以进行指令发送或数据透传, 模组的功耗会增加 300~400μA; P0.01=1, 模组的串口接收功能禁用, 模组工作在低功耗状态。此时如果一秒一次进行广播, 功耗<15μA。如果停止广播, 功耗<2μA。 当设置高电平有效时: P0.01=1, 模组的串口接收功能使能; P0.01=0, 模组的串口接收功能禁用。
10	P0.03/ AIN1	IO/AI	通用输入输出口 /模拟输入 1	使能 APP 配置功能 当该引脚被输入高电平时, 则使能手机 APP 发送指令配置模组所有参数。 当该引脚被输入低电平时, 则禁止手机 APP 配置或读取模组参数。 该引脚默认输入下拉。
11	P0.04/ AIN2	IO/AI	通用输入输出口 /模拟输入 2	/

12	P0.00 /XL1	IO /LF_X0 N	通用输入输出 /外部 32.768KHZ 晶体输入	/
13	P0.18	Output	串口流控 RTS	串口流控 RTS 输出（允许外部串口发送数据使能） 使能串口流控后： RTS 引脚输出低电平 0 时，允许外部设备通过串口向蓝牙发送数据； RTS 引脚输出高电平 1 时，表示蓝牙忙，禁止外部设备通过串口向蓝牙发送数据。
14	P0.15	IO	通用输入输出	/
15	P0.16	IO	通用输入输出	<u>使能外部 PA</u> 当该引脚的功能是使能外部 PA 时，该引脚会根据当前蓝牙模组天线的发送状态来自动控制该引脚的输出电平，模组外接的 PA 即可根据该引脚的电平来自动控制。
16	P0.20	IO	通用输入输出	<u>使能外部 LNA</u> 当该引脚的功能是使能外部 LNA 时，该引脚会根据当前蓝牙模组天线的接收状态来自动控制该引脚的输出电平，模组外接的 LNA 即可根据该引脚的电平来自动控制。
17	SWDIO	Debug Port	仿真调试下载数据	/
18	P0.21/ nRESET	IO/Reset Pin	通用输入输出 /外部复位引脚	<u>外部硬件复位引脚</u> 低电平有效，低电平持续时间应在 1s 以上。 <u>注意：</u> <u>RST 引脚须连接到 I/O，如果不连接，必须加 1K 的强上拉电阻。</u>
19	EXT-ANT	RF OUTPUT	RF 信号输出	连接内置天线或外接天线
20	OB-ANT	Onboard ANT	内置天线接口	如果使用内置天线，将 19 与 20 脚 <u>通过π型电路连接</u>
21	GND	Ground	电源输入 GND	/

3 射频特性

模组设置内置天线和外接天线两种方式。

3.1 天线接口和工作频段

模组天线接口特性阻抗 50 欧姆。

射频工作频段为 2.402~2.480GHz。

3.2 天线应用参考说明

3.2.1 使用模组内置天线接线图

将 PIN19 引脚通过一个π型滤波电路连接到引脚 PIN20，即可使能内部高性能天线，如下图 3.1 所示，开阔地通信距离 5~10 米。

需要注意天线附近不能放置器件、不能走线，模组背面不能放置器件，覆铜应避开内部天线区域，（除天线部分外）模组 GND 覆铜足够大，天线应尽量增大净空区。

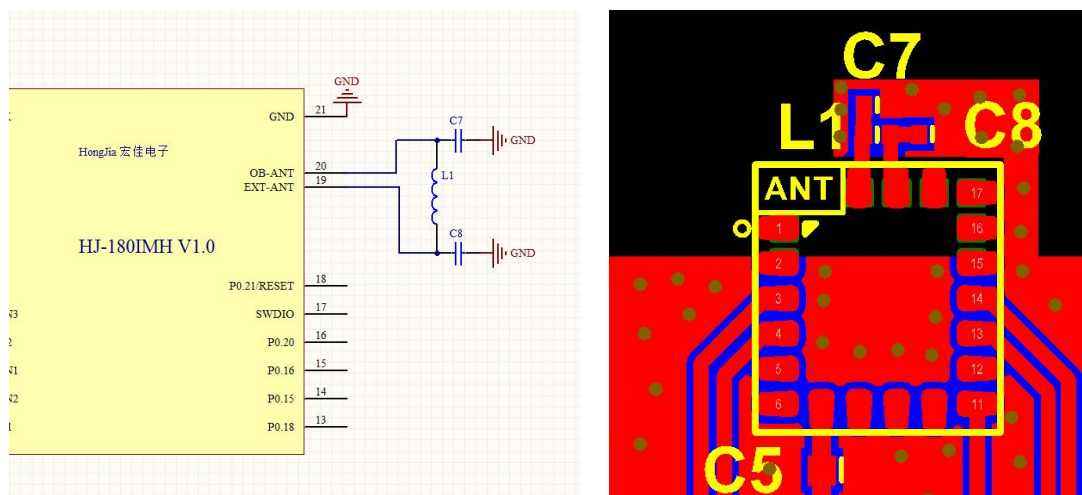


图 3.1：使用模组内置天线

3.2.2 使用外接 PCB 天线接线图

PIN20 引脚悬空，将 PIN19 引脚通过一个 π 型滤波电路连接到 PCB 天线，如下图 3.2 所示，开阔地通信距离可达 30-120 米。

特别注意

- 1) 如果您对信号传输距离有要求，外部的 π 滤波电路需要进行匹配，请联系我们并发 PCBA 电路板给我司来完成此工作；
- 2) 电路设计时天线附近不能放置器件、不能走线，模组背面不能放置器件，覆铜应包裹模组及 π 型滤波电路，避开 PCB 天线。

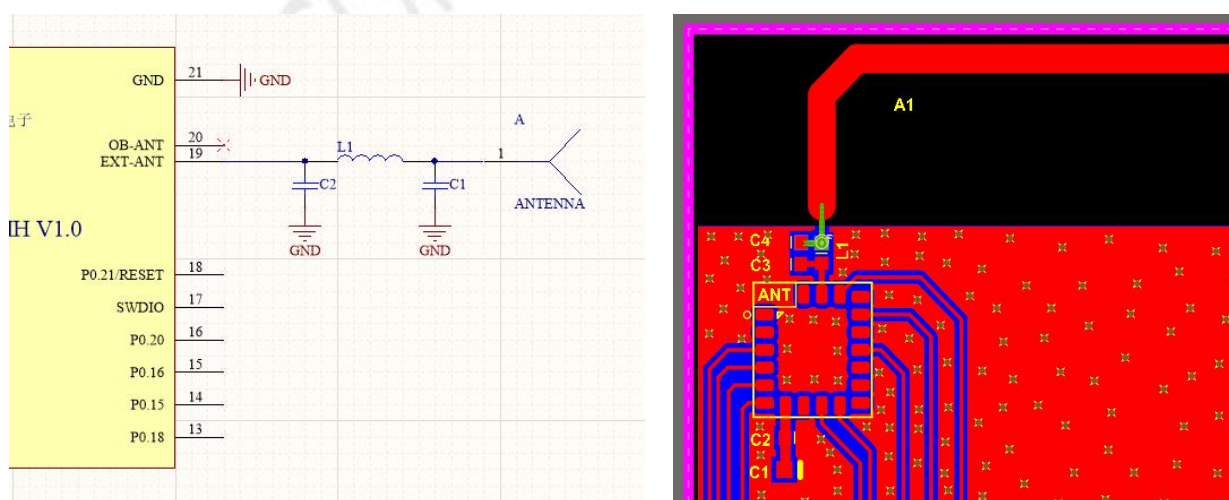


图 3.2：使用外接 PCB 天线

3.3 BLE 射频性能

表 3-1：BLE 射频性能

属性	参考值	备注
无线调制方式	(G)FSK	/
频率范围	2.402 ~ 2.480GHz	频宽：2MHz
频道数	40	/
空中速率	1Mbps、2Mbps	/
射频端口阻抗	50 Ω	/
最大发射功率	+4dBm	/
发射峰值电流	TYP. 4.6mA@0dBm	DC3V
接收峰值电流	TYP. 4.6mA	DC3V, 1Mbps
接收灵敏度	TYP. -96dBm	1 Mbps BLE, <=37 bytes BER=1E-3 ¹⁵
天线	内置天线	亦可外接天线

4 电气性能可靠性

4.1 最大耐受值

表 4-1：最大耐受值

参数	最小值	最大值	单位
供电电压 VCC	1.7	3.9	V
I/O 口电压	0	VCC	V
工作温度	-40	+85	°C
储存温度	-40	+85	°C

4.2 直流特性

表 4-2：推荐工作值

参数	推荐最小值	典型值	推荐最大值	单位
供电电压 VCC	1.7	3.3	3.6	V
I/O 口电压	0	3.3	VCC	V
休眠工作电流	/	<2	/	μA
工作温度	-40	+25	+85	°C

表 4-3：I/O 口直流特性

I/O 引脚	驱动能力	最小值	最大值	单位
输入低电平	/	0	0.4	V
输入高电平	/	0.7	VCC	V
输出低电平	5mA	0	0.6	V
输出高电平	5mA	VCC-0.4	VCC	V

表 4-4：功耗

测试条件	典型值	单位
休眠模式	<2	μA
从机模式下 20ms 间隙广播	705	μA
从机模式下 1S 间隙广播	13.5	μA
从机模式下 20ms 连接间隙保持连接	138	μA

从机模式下 7.5ms 连接间隙保持连接	350	μA
主机模式下扫描	4.4	mA
主机模式下 20ms 连接间隙保持连接	150	μA

5 用户自行开发程序参考设计

5.1 利用内部 32.768KHZ 低频时钟

使用内部时钟，需要对 NRF52 SDK17.1 中文件 sdk_config.h 进行如下修改：

- 展开”nRF_Drivers”->”NRFX_CLOCK_ENABLED”请按照图 5.1 进行修改：

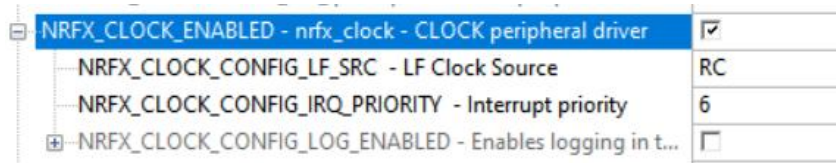


图 5.1：NRFX_CLOCK_ENABLED

- 展开” nRF_Drivers ” ->” NRF_CLOCK_ENABLED ” 请按照图 5.2 进行修改：

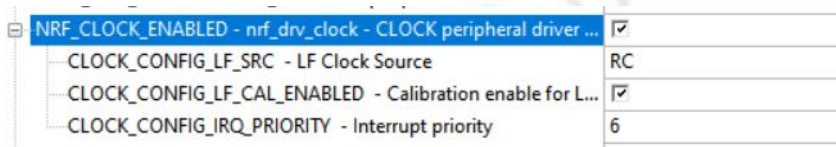


图 5.2：NRF_CLOCK_ENABLED

- 展开 ” nRF_SoftDevice ” -> ” NRF_SDH_ENABLED ” -> ” Clock - SoftDevice clock configuration ” 请按照图 5.3 进行修改：

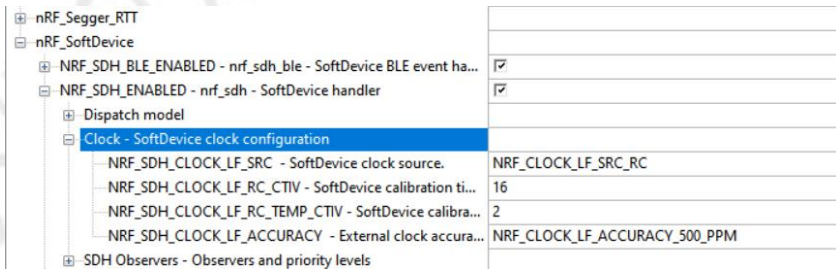


图 5.3：NRF_SDH_ENABLED

5.2 利用外部 32.768KHZ 低频时钟

只需在 3.2 节两种天线设计方案的基础上将 XL1 和 XL2 接上外部时钟即可。如图 5.4 所示。

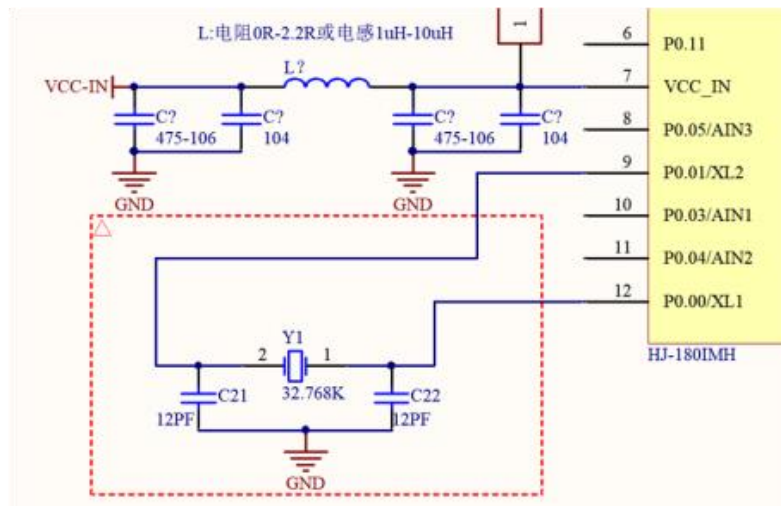


图 5.4：外部时钟接法图

5.3 外部接入 PA/LNA 功率扩展

用户自行开发，外部接入 PA/LNA 进行功率扩展，实现远距离通信，请参考下面代码和说明：

5.3.1 PA/LNA 控制代码

举例说明，我们使用 P0.00 作为 PA 发送使能控制引脚；P0.12 作为 LNA 接收使能控制引脚，参考下面代码。

```
#define PA_CTRL_PIN    0
#define LNA_CTRL_PIN  12
//PA + LNA Ctrl Init
void pa_lna_init(uint32_t gpio_pa_pin, uint32_t gpio_lna_pin)
{
    ret_code_t err_code;
    static const uint32_t gpio_toggle_ch = 0;
    static const uint32_t ppi_set_ch = 0;
    static const uint32_t ppi_clr_ch = 1;
    // Configure SoftDevice PA/LNA assist
    ble_opt_t opt;
    memset(&opt, 0, sizeof(ble_opt_t));
    // Common PA/LNA config
    opt.common_opt.pa_lna.gpiote_ch_id = gpio_toggle_ch; // GPIOTE channel
    opt.common_opt.pa_lna.ppi_ch_id_clr = ppi_clr_ch;    // PPI channel for pin clearing
    opt.common_opt.pa_lna.ppi_ch_id_set = ppi_set_ch;    // PPI channel for pin setting
    // PA config
    opt.common_opt.pa_lna.pa_cfg.active_high = 1;        // Set the pin to be active high
    opt.common_opt.pa_lna.pa_cfg.enable = 1;             // Enable toggling
    opt.common_opt.pa_lna.pa_cfg.gpio_pin = gpio_pa_pin; // The GPIO pin to toggle
    // LNA config
    opt.common_opt.pa_lna.lna_cfg.active_high = 1;       // set the pin to be active high
    opt.common_opt.pa_lna.lna_cfg.enable = 1;            // Enable toggling
    opt.common_opt.pa_lna.lna_cfg.gpio_pin = gpio_lna_pin; // The GPIO pin to toggle
    err_code = sd_ble_opt_set(BLE_COMMON_OPT_PA_LNA, &opt);
    APP_ERROR_CHECK(err_code);
}
```

5.3.2 将上述函数添加到 int main(void)函数中,请加在 ble_stack_init();之后、advertising_start();开始广播之前即可,参考如图 5.5:

```
/**@brief Application main function.
 */
int main(void)
{
    bool erase_bonds;

    // Initialize.
    uart_init();
    log_init();
    timers_init();
    buttons_leds_init(&erase_bonds);
    power_management_init();
    ble_stack_init();
    gap_params_init();
    gatt_init();
    services_init();
    advertising_init();
    conn_params_init();

    // Init GPIO's to control PA and/or LNA, must be done before start advertising.
    pa_lna_init(PA_CTRL_PIN, LNA_CTRL_PIN);

    // Start execution.
    printf("\r\nUART started.\r\n");
    NRF_LOG_INFO("Debug logging for UART over RTT started.");
    advertising_start();

    // Enter main loop.
    for (;;)
    {
        idle_state_handle();
    }
}
```

图 5.5: int main(void) 函数

6 硬件设计注意事项

- 所有 IO 口均可引出使用,所有引脚请查看引脚图,与之相连的 IO 请注意 IO 模式和状态。
- 非电池供电,市电电源降压供电的,输入电源建议进行磁珠或者电感滤波。
- 电源处滤波电容要尽可能靠近模组的电源输入引脚放置,如果是电容供电或空间有限,可以去掉,模组内部已有滤波电容。
- 当使用外部 PCB 天线时,一定要与我司联系,让我们确认您外部 PCB 天线设计是否合理。
- 外部的 32.768KHz 低频晶振不是必须的,完全可以使用内部的 LF 振荡器来替代,只需要简单更改 SDK 即可,详见 5.1 内容,如有问题咨询我司。
- 模组不应放入以金属为材料的外壳中,如果必须使用金属外壳,须将天线引出。
- 电路板每层都整体覆铜接 GND,并确保覆铜面积足够大(天线部分除外),且良好接地。
- 安装此无线模块的产品,一些金属材料的部件,如螺丝、电感等应该尽量远离无线模块的射频天线部分。
- 在蓝牙模组的天线附近及背面,尽量不放置其它元器件,且不能走线。如果放置器件或走线将影响蓝牙性能。
- 模组天线应放置于电路板的四周边缘位置,天线部分靠近主板边或者角,最好将模组放置在电路板的角落上。

- 在整个电路板的覆铜区域需要打上过孔，尤其在模组和天线附近的覆铜，应尽可能多的打上过孔。
- 如果电路板上存在大功率器件或高压转换电路，需要将模组的 GND 覆铜与其他部分的 GND 覆铜隔离，采用单点接地的方式连接，并尽可能多的打上过孔以降低对射频信号的干扰。
- 不需要用的引脚可悬空处理。

7 机械尺寸

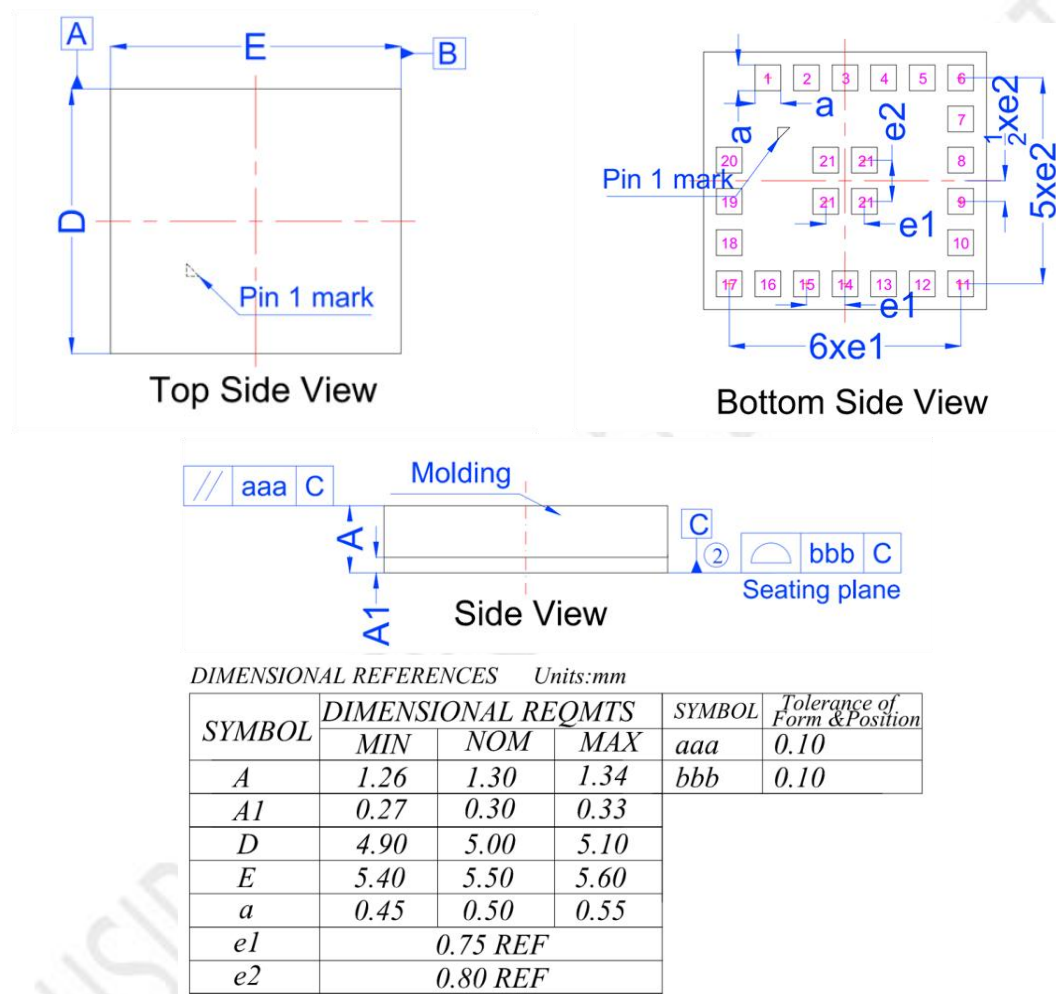


图 7. 1： HJ-180IMH-10 机械尺寸图

8 贴片生产

8. 1 生产指南

模组推荐使用回流焊进行焊接。

本模组的包装卷带最高耐温 50℃，请勿带卷带进行高温烘烤。

如果拆封时间超过 3 个月，需要特别注意产品是否受潮，因为 PCB 沉金工艺，超过 3 个月可能会导致焊盘氧化，贴片时可能导致虚焊、漏焊等问题。

为了确保回流焊合格率，首次贴片建议抽取 10% 产品进行目测、AOI 检测，以确保炉温控制、器件吸附方式、摆放方式的合理性。

在生产全程中各工位的操作人员必须戴静电手套或手环。

8.2 超声波焊接注意事项

警告：

请慎重考虑使用超声波焊接工艺！

如果必须要使用超声波焊接工艺，请使用 40KHz 高频率超声波焊接技术，设计过程中请将模块远离超声波焊接线和固定柱，以防止模块造成损伤！

具体超声波焊接事项，请联系我司技术进行咨询。

8.3 回流焊作业指导

HJ-180IMH-10 模组板材均为耐高温板材，全部采用无铅工艺，最高测试耐温为 265℃，进行 10 次连续回流焊对性能和强度没有任何影响，具体如下：

表 8-1：回流焊参数

属性	值
特性参数	全无铅工艺
平均温度爬升率	3℃/秒 max
最低温度	150℃
最高温度	200℃
回流焊时间	80-100 秒
峰值温度	250±5℃
平均温度下调率	6℃/秒 max
温度从 25℃ 爬升到峰值温度时间	8 分钟 max

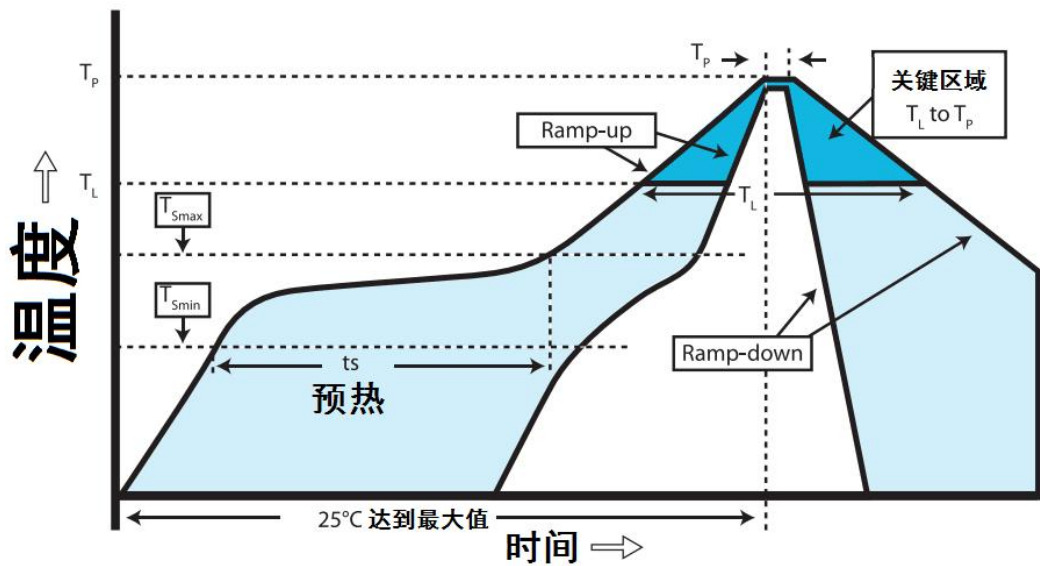


图 8.1：回流焊温度曲线图

8.4 湿敏特性

HJ-180IMH-10 模组的湿敏特性为 3 级。

如果满足如下二个条件的任何一条，HJ-180IMH-10 模组在进行回流焊前应该进行充分的烘烤，否则模组可能在回流焊过程中造成永久性的损坏。

- 拆封或真空包装破损漏气后，在温度<30 度和相对湿度<60%的环境条件下，模块需 168 小时内进行 SMT 贴片。如不满足上述条件需进行烘烤。
- 真空包装未拆封，但超过保质期的，也需要进行烘烤。

9 包装

9.1 包装方式

表 9-1：包装方式

型号	包装方式	最小包装数量 (PCS)
HJ-180IMH-10	卷带	4000

卷带包装后使用芯片级的防静电铝箔袋密封，每袋放入干燥剂，工业级抽真空机进行抽真空处理，防护等级 IP65。实际包装效果如图 9.1 所示。



图 9.1：产品包装图

9.2 标签信息

所有包装都用标签注明货物信息，ROHS 标识，防静电标识等。

【A】	唐山宏佳电子科技有限公司
【B】	HJ-XXX-XXX
【C】	Pb Free Reflow(260℃)
【D】	Date Code:2508 HJ0218
【E】	注意：必须真空密封保存
【F】	警告：湿敏等级 MSL:XX
【G】	QTY:1500PCS SEAL DATE:20250218

图 9.2：产品标签图

表 9-2：模组信息描述

项次	描述
A	公司名称
B	产品型号
C	无铅回流焊标识及回流焊温度设定值
D	生产日期 例：2508 HJ0218 代表产品生产于 2025 年第 8 周，2 月 18 日
E	保存注意事项
F	湿敏等级
G	产品数量+销售日期